



AI-7478

チラーアドバンストコントローラ形WJ-1102Q ポンプアドバンストコントローラ形WJ-1102P

BACnet接続運用仕様書

© 2019 Azbil Corporation. All Rights Reserved.

アズビル株式会社

目次

1. 目的	3	4.3.8. トレンドデータリクエスト	100
2. 用語	4	4.3.9. カレンダ設定	100
3. 概要	5	4.3.10. スケジュール設定	100
3.1 システム構成	5	4.3.11. 火災制御	100
3.2 基本仕様	6	4.3.12. 停電・自家発・復電制御	100
3.2.1 BACnet プロトコルバージョン	6	4.3.13. 発電負荷制御	100
3.2.2 BACnet ネットワーク仕様	6	4.3.14. 電力デマンド	100
3.2.3 BACnet デバイスオブジェクト識別子	10	4.4. BACnetルータ	101
3.2.4 サポート文字コードセット	10	4.4.1. 仕様	101
3.3 ネットワーク負荷について	11	4.4.2. サポートするサービス	101
3.4. APDUタイムアウト時間の推奨値	11	4.5. BBMD	102
3.5. 基本性能	11	4.5.1. 仕様	102
4. 通信・運用条件	12	4.5.2. サポートするサービス	102
4.1. 共通	12	5. 改訂履歴	103
4.1.1. サポートするサービス	12		
4.1.2. サポートするオブジェクト	14		
4.1.3. サポートするプロパティ	16		
4.1.4. 熱源コントローラが通信する対象デバイスの アドレスバインド	42		
4.1.5. イニシャル手順	43		
4.1.6. 時刻合わせ	48		
4.1.7. BACnetDatetime 型の FF(ワイルドカード)の扱い	50		
4.1.8. 16 レベル命令優先順位方式	51		
4.2. サーバ機能(監視される側)	52		
4.2.1. 中央監視機能とメッセージ対応表	52		
4.2.2. ポイント状態監視	56		
4.2.3. 状態変化/警報通知	59		
4.2.4. 発停/設定操作	63		
4.2.5. ポイント詳細設定	67		
4.2.6. カレンダ設定	68		
4.2.7. スケジュール制御	70		
4.2.8. トレンドログの収集	77		
4.2.9. 電力デマンド	79		
4.2.10. 停電・復電制御	80		
4.2.11. 自家発制御	87		
4.2.12. 火災制御	87		
4.2.13. 設備関連携制御	87		
4.2.14. デバイス管理	88		
4.3. クライアント機能(監視する側)	92		
4.3.1. 監視機能とメッセージ対応表	92		
4.3.2. 定周期スキャン	93		
4.3.3. 状態変化/警報通知	96		
4.3.4. 発停/設定操作	96		
4.3.5. イベント出力	97		
4.3.6. 協調連携制御	98		
4.3.7. デバイス監視	99		

1. 目的

本文書は、ANSI/ASHRAE Standard 135-2012(以降BACnet-2012と略す)および電気設備学会により定められたBACnet®システムインターオペラビリティガイドライン(以降IEIEJ-G-0006:2017と略す)に準拠したシステムに弊社のチラーアドバンストコントローラ形番WJ-1102Q、ポンプアドバンストコントローラ形番WJ-1102P(以降、熱源コントローラと略す)を接続して運用する場合の、通信仕様と運用条件を示す。

「通信仕様と、運用条件」とは、下記のようなことを意味する。

(1) 通信仕様

熱源コントローラと連携してビル自動管理制御システム(以下BACSと略す)の機能を実現するために、確認すべき仕様をまとめたものである。

(2) 運用条件

熱源コントローラを用いて構築したBACSを正常に動作させるための前提条件である。

ここで示す条件は、必要条件である。

マルチベンダーによるBACSの構築にはさまざまな形態があるため、個々の物件における十分条件は、JOBごとの打合せにより決定する必要がある。

2. 用語

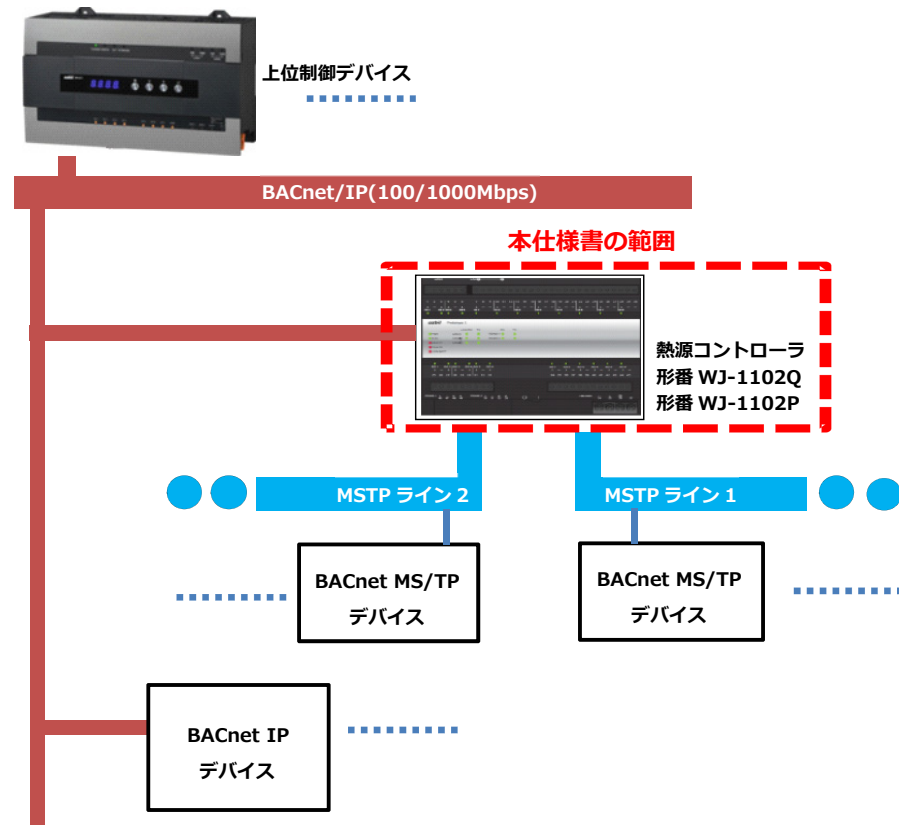
用語	意味
BACnet-2012	ANSI/ASHRAE Standard 135-2012
IEIEJ-G-0006:2017	電気設備学会により定められた” BACnetシステムインターオペラビリティガイドライン IEIEJ-G-0006:2017”
BACnet MS/TPデバイス	熱源コントローラの直下のBACnet MS/TPに接続したBACnetデバイスを指す。
BACnet IPデバイス	熱源コントローラと同一IPネットワーク上に接続したBACnetデバイスの中で、B-BCやB-AACなどのProfileを持つデバイスが該当する。
上位制御デバイス	熱源コントローラのサーバ機能を利用して、監視機能や制御設定をユーザに提供する機能を持つBACnetデバイスを指す。 B-AWSやB-OWSなどのProfileを持つデバイスが該当する。
下位接続デバイス	熱源コントローラのクライアント機能を利用して監視する対象となるBACnetデバイスを指す。 BACnet MS/TPデバイス、およびBACnet IPデバイスが該当する。
チャンネル	熱源コントローラが持っているRS-485のポートをチャンネルと呼称する。
BACS	ビル自動管理制御システム
AI	Analog Input
AO	Analog Output
AV	Analog Value
BI	Binary Input
BO	Binary Output
BV	Binary Value
MI	Multi-State Input
MO	Multi-State Output
MV	Multi-State Value
AC	Accumulator

3. 概要

BACnet-2012とIEIEJ-G-0006:2017を元に定義した熱源コントローラの通信仕様を示すものである。
BACnet-2012とIEIEJ-G-0006:2017に記述されている内容に関しては、本仕様書には記述しない場合がある。
熱源コントローラはデバイスプロファイルとしてB-BCをサポートする。

3.1 システム構成

熱源コントローラにおける標準的なBACnetシステム構成を以下に示す。



3.2 基本仕様

3.2.1 BACnet プロトコルバージョン

熱源コントローラはBACnet-2012に準拠したデバイスで以下のプロトコルバージョンレビジョンに対応する。

BACnetプロトコルバージョン : 1

BACnetプロトコルレビジョン : 14

3.2.2 BACnet ネットワーク仕様

BACnetネットワーク層におけるデータリンク技術についてBACnet/IP(ANSI/ASHRAE 135 Annex J)および、BACnet MS/TPをサポートする。

以下にそれぞれの詳細を示す。

3.2.2.1. BACnet/IP

IPネットワーク上でBACnet通信デバイスとして動作する。

(1) プロトコル

BACnet/IP(ANSI/ASHRAE 135 Annex J)に基づき、UDP/IPを使用する。

(2) IPアドレス

1. IPv4

クラスA、クラスB、またはクラスCのプライベートアドレスを使用可能とする。(RFC1918に準拠)

クラスA : 10.0.0.0~10.255.255.255/8~30

クラスB : 172.16.0.0~172.31.255.255/12~30

クラスC : 192.168.0.0~192.168.255.255/16~30

2. IPv6

未サポート

(3) UDPポート番号

ユニキャスト受信UDPポート番号 47808~47823および、49152~65535の範囲から指定する。デフォルトは47808。

ブロードキャスト受信UDPポート番号 47808~47823および、49152~65535の範囲から指定する。デフォルトは47808。

確認付きメッセージの返信UDPポート番号 確認付きメッセージのUDP HeaderのSource Port

(4) 物理層仕様

伝送速度 100/1000Mbps(Auto Negotiation対応)
伝送媒体 100BASE TXおよび1000BASE T
伝送方式 ベースバンド方式
MAC方式 CSMA/CD

(5) データフォーマット

Ethernetヘッダ	IPヘッダ	UDPヘッダ	BVLL(BVLC)	BACnet NPCI	BACnet APDU
			BVLL(BVLC)	BVLC Type(1オクテット) BVLC Function(1オクテット) BVLC Length(2オクテット) BVLC Functionにより異なるデータ	0x81(BACnet/IP用BVLL) 0x0A(ユニキャスト)/0x0B(ブロードキャスト) 電文長により設定する BACnet-2012 Annex J 参照
				BACnet NPCI	BACnet-2012 6章 THE NETWORK LAYER 参照
				BACnet APDU	BACnet-2012 5章 THE APPLICATION LAYER参照

3.2.2.2. BACnet MS/TP

RS-485上でBACnet通信デバイスとして動作する。BACnet MS/TP上で、熱源コントローラはBACnetシリアル通信のマスターデバイスとなる。

(1) 通信速度

9600,19200,38400,76800bpsを使用する。デフォルトは76800bpsとする。
熱源コントローラはマスターコントローラであるため、オートボーレートには対応しない。

(2) チャンネル数

最大2チャンネル

(3) 接続台数

1チャンネルに接続可能なデバイスの台数 自社デバイス50台(他社デバイスを含めた場合、31台)
2チャンネルに接続可能なデバイスの合計台数 自社デバイス70台(他社デバイスを含めた場合、62台)

* MS/TPデバイス、通信速度、監視対象のプロパティ数などの条件によって、最大接続台数に制限が発生する。

(4) MACアドレス

MACアドレスとして0~127を使用可能とする。

熱源コントローラのデフォルトのMACアドレスは0×00を使用する。

(5) データフォーマット

	MS/TPヘッダ	BACnet NPCI	BACnet APDU	Data CRC
MS/TPヘッダ	Preamble(2オクテット)		X'55',X'FF'	
	Frame Type(1オクテット)		BACnet-2012 9章 MS/TP Frame Format参照	
	Destination Address(1オクテット)		送信先のMACアドレス	
	Source Address(1オクテット)		送信元のMACアドレス	
	Length(2オクテット)		データ(BACnet NPCI+BACnet APDU)のオクテット長	
	Header CRC(2オクテット)		BACnet-2012 9章 MS/TP Frame Format参照	
BACnet NPCI			BACnet-2012 6章 THE NETWORK LAYER 参照	
BACnet APDU			BACnet-2012 5章 THE APPLICATION LAYER参照	
Data CRC			BACnet-2012 9章 MS/TP Frame Format参照	

* Frame TypeがTest_Request(0x03)、Test_Response(0x04)、BACnet Extended Data Expecting Reply(0x20)、BACnet Extended Data Not Expecting Reply(0x21)のMS/TPフレームはサポートしない。

(6) 最大APDU長

BACnet MS/TPの最大APDU長は送受信ともに453オクテットを使用する。

(7) MS/TPパラメータ

MS/TP通信を制御するパラメータ値を以下の表に示す。

パラメータ名	設定値	内容
Nmax_info_frames	5(デフォルト)	DeviceオブジェクトのMax_Info_Framesプロパティの値
Nmax_master	127(デフォルト)	DeviceオブジェクトのMax_Masterプロパティの値
Npoll	50(固定値)	Poll For Masterが実行される前に送信するトークンの数
Nretry_token	1(固定値)	Tokenを送る際のリトライの数
Nmin_octets	4(固定値)	他のマスタノードが正常動作と判定する受信オクテット数
Tframe_abort	100(固定値)	受信ノードがフレーム未受信を判定する最小時間 (ミリ秒)
Tno_token	500(固定値)	トークン喪失を判定する時間(ミリ秒)
Treply_delay	200(固定値)	自局が応答を返す場合のレスポンス応答時間(ミリ秒)
Treply_timeout	300(固定値)	他局が応答を待つ場合のレスポンス待ち時間(ミリ秒)
Tslot	10(固定値)	トークンを生成可能タイムスロットの幅(ミリ秒)
Tusage_timeoutTP	40(固定値)	トークン応答待ち時間(ミリ秒)
Tusage_timeoutPFM	25(固定値)	Poll For Master応答待ち時間(ミリ秒)

3.2.2.3. 共通

(1) セグメンテーション

セグメント化されたメッセージの送信	サポートする(WindowSize : 3)
セグメント化されたメッセージの受信	サポートする(WindowSize : 3)
受容するAPDUの最大長	1024Byte
受け入れるセグメント数	32

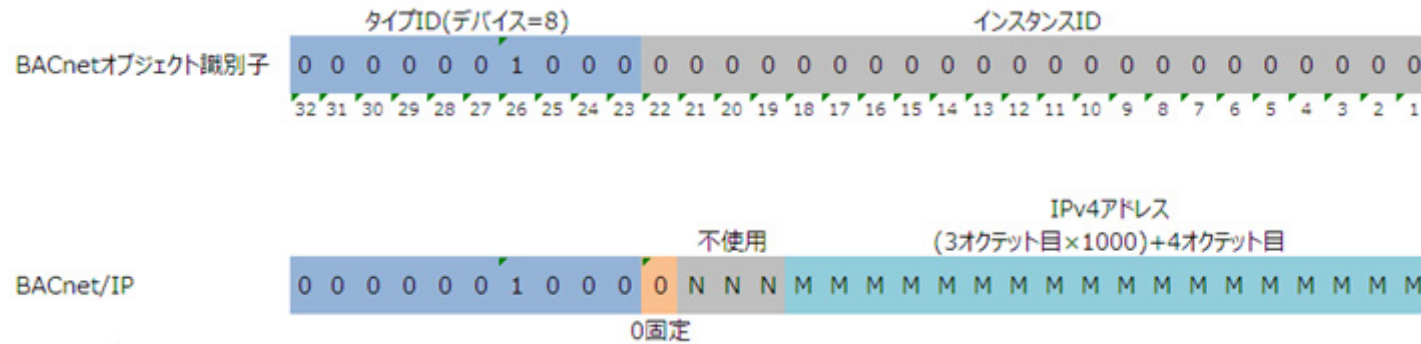
(2) BBMD/BACnetルータ

BBMD機能	サポートする
ForeignDevice機能	サポートする
BACnetルータ機能	サポートする

3.2.3. BACnet デバイスオブジェクト識別子

デバイス識別子レンジ：1（デフォルト）～4194302（システムユニークに設定する）。

弊社エンジニアリングを利用してデバイス識別子の付番を自動または手動で設定する事ができる。自動付番を選択した場合、以下のBACnet MS/TPのルールに従い付番される。



3.2.4. サポート文字コードセット

文字コードセットは、ISO10646(UTF-8)およびISO10646(UCS-2)をサポートする。システム構成として、どちらか一方の文字コードに統一することを推奨する。デフォルトではISO10646(UTF-8)が設定されている。

3.3. ネットワーク負荷について

監視対象デバイスからブロードキャストで通告すると、上位制御デバイスなどの上位デバイスに不要な通信負荷がかかる。
そのため、原則ブロードキャストによる通信は禁止とし、監視対象デバイスからの通告は、中央監視からのSubscribeによるCOV通告のみとすることを推奨する。

3.4. APDU タイムアウト時間の推奨値

熱源コントローラにユニキャストメッセージを送信するBACnetデバイスのAPDUタイムアウト時間は、
プロパティ値をまとめて1回の通信で取得したい時、メッセージがセグメント化することを予想して、6,000msとする。

3.5. 基本性能

項目	負荷状態	性能仕様	備考
イベント発報	定常	熱源コントローラの信号の変化から、表示が変化するまで3秒以内とする。	
	33点/秒の確認なしCOVを受信中	熱源コントローラからイベントを通常通り送信する。	
	200点/秒の状態変化が発生した	200点全ての状態変化を通知する。	
データ読出し	定常	他のデバイスからの現在値、ステータスフラグの読み出し応答は1秒以内とする。	読み出しデータはセグメントが発生しない1024バイトとする。
	33点/秒の確認なしCOVを受信中	他のデバイスからの現在値、ステータスフラグの読み出し応答は3秒以内とする	
	50点/秒のReadPropertyMultipleを受信中	発生した警報を遅滞無くイベント通知する。	
データ書き込み	定常	他デバイスからの書き込み要求を受信してから、応答時間を1秒以内とする。	
	33点/秒の確認なしCOVを受信中	他デバイスからの書き込み要求を受信してから、応答時間を3秒以内とする。	

4. 通信・運用条件

4.1. 共通

4.1.1. サポートするサービス

(1/2)

サービス	発行 Initiate	実行 Execute	内容	備考
ReadProperty	○	○	単一オブジェクトの単一プロパティを参照(リード)する	
ReadPropertyMultiple	○	○	(1)単一オブジェクトの複数プロパティを参照(リード)する (2)複数オブジェクトの複数プロパティを参照(リード)する	
WriteProperty	○	○	単一オブジェクトの単一プロパティを書込みする	
WritePropertyMultiple	○	○	単一オブジェクトの複数プロパティを書込みする	
SubscribeCOV	○	○	指定したBACnetオブジェクトのCOV送信を要求する	
ConfirmedCOVNotification	○	○	SubscribeCOVサービスによりCOV通告を要求したデバイスに、状態の変化を確認付のメッセージにてユニキャスト通知する	
UnconfirmedCOVNotification	○	○	SubscribeCOVサービスによりCOV通告を要求したデバイスに、状態の変化を確認無しのメッセージにてユニキャスト通知する また、Unscribedにおいて、状態の変化を確認無しのメッセージにて通知する	離脱参加シーケンスにおけるUnsubscribedCOVのブロードキャスト通知について通告するプロパティは、System_Status, Time_Of_Device_Restart, Last_Restart_Reason それ以外はBACnet-2012 13.1 Change of Value Reportingの章のTable 13-1に従う。
ConfirmedEventNotification	○	—	状態の変化を確認付のメッセージにてユニキャスト通知する	イベント通告の型は、BACnet-2012 13.2 Intrinsic Reportingの章のTable 13-2の型で通告する。 通告するプロパティは、BACnet-2012 13.2 Intrinsic Reportingの章のTable 13-3に従う。
UnconfirmedEventNotification	○	—	状態の変化を確認無しのメッセージにて通知する	
AcknowledgeAlarm	—	○	状態の変化を了承したことを通知する	
GetAlarmSummary GetEnrollmentSummary GetEventInformation	—	○	一定の条件に基づいた管理点の情報を収集する	
Who-Has and I-Have	—	○	熱源コントローラの持つオブジェクト識別子およびネットワークアドレスを取得する。	
Who-Is and I-Am	○	○	デバイスの状態を通知する	Who-isに対するI-am応答については自身のsystem_statusの状態に関わらず応答する 同一セグメント上に接続機器が複数存在する場合、Who-isによるデバイス検索はレンジ指定により分割して検索する事を必須とする

サービス	発行 Initiate	実行 Execute	内容	備考
AddListElement	—	○	リストデータの書き込みを行う	熱源コントローラがサポートする全ての書き込み可能なリスト型のプロパティが対象
RemoveListElement	—	○	リストデータの削除を行う	熱源コントローラがサポートする全ての書き込み可能なリスト型のプロパティが対象
TimeSynchronization	○	○	時刻データの送受信を行う	
ReadRange	—	○	トレンドデータ等の収集を行う	
DeviceCommunicationControl	—	○	BACnet通信の抑止を行う	
ReinitializeDevice	—	○	再起動を行う	

* 表中の '○' は、そのサービスをサポートすることを示す。'—'は、そのサービスをサポートしないことを示す。

4.1.2. サポートするオブジェクト

4.1.2.1. オブジェクト一覧

サポートするオブジェクトとは熱源コントローラが有するオブジェクトについてアクセス可能なオブジェクトの事を表す。
(すなわちサーバ動作で読み込みまたは書き込み可能なオブジェクトのこと)

オブジェクト	ID	最大実装数	内容	備考
Accumulator	23	3300 ^{*1}	熱量などの積算点のために使用	
Analog Input	0	3300 ^{*1}	温度、湿度など計測値のために使用	
Analog Output	1	3300 ^{*1}	温湿度設定などパラメータ設定のために使用	
Analog Value	2	3300 ^{*1}	アナログパラメータ、制御出力、制御入力の外部インタフェースのために使用	
Binary Input	3	3300 ^{*1}	設備機器の状態や警報状態を示すために使用 また、熱源コントローラに接続するリモートユニットの状態を示すために使用	
Binary Output	4	3300 ^{*1}	発停/切替機器操作のために使用	
Binary Value	5	3300 ^{*1}	二位置のバイナリパラメータ、制御出力、制御入力の外部インタフェースとして使用	
Calendar	6	15	カレンダー情報の展開のために使用	
Device	8	1	BACnetネットワーク上に存在するBACnetデバイスを特定するための情報。全てのデバイスはこのオブジェクトを一つずつ持つ	
Multi-state Input	13	3300 ^{*1}	複数ステータスを持つ機器の状態を示すために使用	
Multi-state Output	14	3300 ^{*1}	複数ステータスを持つ機器(ON/OFF/AUTO, Hi/Lo/OFF)などの操作に使用	
Multi-state Value	19	3300 ^{*1}	制御出力、制御入力の外部インタフェースなどの操作に使用	
Notification Class	15	15	EventNotificationサービスの発行におけるパラメータの指定に使用	
Schedule	17	200	WeeklyスケジュールおよびExceptionスケジュールの時刻変更および登録点変更のために使用	
Trend Log	20	3300	トレンドデータの収集のために使用	

*1 これらのオブジェクトの実装数は、熱源コントローラの監視する設備管理点数により決まる。
熱源コントローラが監視できる全設備管理点数の上限は3300点である。
管理点ごとに下記の表に基づいてBACnetのオブジェクトを割り付ける。
設備管理点数が3300点監視するとした場合でも、全てのオブジェクトタイプが最大実装数にはならない。
また、作成できる管理点の数は空きメモリによって左右される。
メモリ使用状況によっては、管理点の最大数である3300点にならないケースがある。

【管理点とBACnetオブジェクトの割り付け】

設備機器のタイプ		BACnet オブジェクト				備考
		状態	状態	コマンド	アラーム	
状態点	状態点	BI	—	—	—	
	警報点	—	—	—	BI	
	警報付き状態点	BI	—	—	BI	
発停点	発停点	BI/—	—	BO/BV	—	BI+BOに対応付ける
	不一致監視付き発停点	BI/—	—	BO/BV	—	同上
	警報付き発停点	BI/—	—	BO/BV	BI	アラームをBIに対応付ける以外は同上
	高速・低速・停止点	MI/—	—	MO/MV	—	MI+MOに対応付ける
	自動付き発停点	MI/—	BI	MO/MV	—	MI+MOに対応付ける。その他に、自動時の状態表示用のBIを割り付ける。
アナログ入力点		AI	—	—	—	
アナログ出力点		AO/AV	—	—	—	
計量点		AC	—	—	—	

* 表中の'—'は、オブジェクトを割りあてていないことを示す。

4.1.2.1. インスタンス ID

熱源コントローラが提供するオブジェクトのインスタンスID付番ルールを示す。

(1) IOオブジェクト(AC,AL,AO,AV,BI,BO,BV,MI,MO,MV)

AC,AL,AO,AV,BI,BO,BV,MI,MO,MVのIOオブジェクトの付番ルールは、2通り存在する。

① BACnet MS/TPデバイス管理用IOオブジェクト

熱源コントローラがBACnet MS/TPデバイスを持つIOオブジェクトから情報を取得し、その情報を反映するBACnet MS/TPデバイス管理用IOオブジェクトを持つ。これはBACnet MS/TPデバイスをBACnet IPネットワーク上で管理するためIOオブジェクトである。

BACnet MS/TPデバイス管理用IOオブジェクトのインスタンスIDは65537から順番に付番する。

② IOオブジェクト

BACnet IPデバイスを管理するためのIOオブジェクトや、熱源コントローラに配線したIOを管理するためのIOオブジェクト、内部処理に使用するのを目的とした疑似的なIOオブジェクトなどを指す。

これらのIOオブジェクトのインスタンスIDは1から順番に付番する。

(2) Notification Class, Schedule, Calendar

Notification Class, Schedule, Calendar の各オブジェクトのインスタンスIDは1から順番に付番する。

(3) Trend-Log

Trend-Log オブジェクトのインスタンスIDは65537から順番に付番する。

4.1.3. サポートするプロパティ

提供可能プロパティとは熱源コントローラが有するオブジェクトの情報取得可能なプロパティの事を表す。(すなわちサーバ動作で読み込みまたは書き込み可能なオブジェクトのこと) 適合コードの列は、BACnet-2012のConformance Codeを示す。

アクセスの列は、統合コントローラが使用する下位接続デバイスのプロパティを示す。

R : ReadProperty/ReadPropertyMultipleでの読み出しのみをする

W : ReadProperty/ReadPropertyMultipleでの読み出し、およびWriteProperty/WritePropertyMultipleでの書き込みをする

— : 統合コントローラが下位接続デバイスに対してアクセスしないプロパティ

4.1.3.1. Accumulator

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	23固定
Present_Value	85	R*1	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。 255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Scale	187	R	R	
Units	117	R	R	
Prescale	185	O	R	
Max_Pres_Value	65	R	R	(0~99999999)
Value_Change_Time	192	O*2	R	
Value_Before_Change	190	O*2,3	R	
Value_Set	191	O*2,3	W	
Logging_Record	184	O	—	
Logging_Object	183	O	—	
Pulse_Rate	186	O*1,4,7	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能
High_Limit	45	O*4,6	W	
Low_Limit	59	O*4,6	W	
Limit_Monitoring_Interval	182	O*4,7	W	
Notification_Class	17	O*4,6	W	
Time_Delay	113	O*4,6	W	
Limit_Enable	52	O*4,6	W	
Event_Enable	35	O*4,6	W	
Acked_Transitions	0	O*4,6	R	
Notify_Type	72	O*4,6	W	(初期値:ALARM)
Event_Time_Stamps	130	O*4,6	R	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Message_Texts	351	O* ^{5,6}	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O* ⁶	—	
Event_Detection_Enable	353	O* ^{4,6}	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O* ⁶	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O* ^{6,8}	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refが初期化されていない(4194303)場合、書き込み可能
Time_Delay_Normal	356	O* ⁶	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O* ⁹	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

- *1 このプロパティは、Out_Of_ServiceがTRUEである場合、書き込み可能でなければならない。
- *2 Value_Before_ChangeかもしくはValue_Setのどちらかが書き込み可能である場合、両方のプロパティが存在しなければならない。
- *3 Value_Before_ChangeとValue_Setは両方が書き込み可能となることはなく、一方のみ書き込み可能となることがある。
- *4 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。
- *5 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。
- *6 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。
- *7 これらのプロパティの1つが存在するのであれば、どちらも存在しなければならない。
- *8 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。
- *9 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

4.1.3.2. Analog Input オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	0固定
Present_Value	85	R1	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。 255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Update_Interval	118	O	—	
Units	117	R	W	
Min_Pres_Value	69	O	W	
Max_Pres_Value	65	O	W	
Resolution	106	O	R	
COV_Increment	22	O*2	W	
Time_Delay	113	O*3,5	W	
Notification_Class	17	O*3,5	W	
High_Limit	45	O*3,5	W	
Low_Limit	59	O*3,5	W	
Deadband	25	O*3,5	W	
Limit_Enable	52	O*3,5	W	
Event_Enable	35	O*3,5	W	
Acked_Transitions	0	O*3,5	R	
Notify_Type	72	O*3,5	W	(初期値:ALARM)
Event_Time_Stamps	130	O*3,5	R	
Event_Message_Texts	351	O*4,5	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*5	—	
Event_Detection_Enable	353	O*3,5	R	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O* ⁵	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O* ^{5,6}	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O* ⁵	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O* ⁷	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

- *1 このプロパティは、Out_Of_ServiceがTRUEである場合、書込み可能でなければならない。
- *2 このプロパティは、このオブジェクトがCOV報告をサポートする場合、必須である。
- *3 これらプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。
- *4 このプロパティは、存在するならば、読み出し専用でなければならない。
- *5 これらプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。
- *6 Event_Algorithm_Inhibit_Ref が存在するならば、Event_Algorithm_Inhibit が存在しなければならない。
- *7 このプロパティが存在する場合、Reliability プロパティは存在しなければならない。

4.1.3.3. Analog Output オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	1固定
Present_Value	85	W	W	
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。 255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Units	117	R	W	
Min_Pres_Value	69	O	W	
Max_Pres_Value	65	O	W	
Resolution	106	O	R	
Priority_Array	87	R	R	
Relinquish_Default	104	R	W	
COV_Increment	22	O*1	W	
Time_Delay	113	O*2,4	W	
Notification_Class	17	O*2,4	W	
High_Limit	45	O*2,4	W	
Low_Limit	59	O*2,4	W	
Deadband	25	O*2,4	W	
Limit_Enable	52	O*2,4	W	
Event_Enable	35	O*2,4	W	
Acked_Transitions	0	O*2,4	R	
Notify_Type	72	O*2,4	W	(初期値:ALARM)
Event_Time_Stamps	130	O*2,4	R	
Event_Message_Texts	351	O*3,4	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*4	—	
Event_Detection_Enable	353	O*2,4	R	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O* ⁴	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O* ^{4,5}	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O* ⁴	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O* ⁶	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 このプロパティは、このオブジェクトがCOV報告をサポートする場合、必須である。

*2 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。

*3 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。

*4 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*5 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。

*6 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

4.1.3.4. Analog Value オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	2固定
Present_Value	85	R*4	W	
Description	28	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Units	117	R	W	
Priority_Array	87	O*1	R	
Relinquish_Default	104	O*1	W	
COV_Increment	22	O*2	W	
Time_Delay	113	O*3,6	W	
Notification_Class	17	O*3,6	W	
High_Limit	45	O*3,6	W	
Low_Limit	59	O*3,6	W	
Deadband	25	O*3,6	W	
Limit_Enable	52	O*3,6	W	
Event_Enable	35	O*3,6	W	
Acked_Transitions	0	O*3,6	R	
Notify_Type	72	O*3,6	W	(初期値:ALARM)
Event_Time_Stamps	130	O*3,6	R	
Event_Message_Texts	351	O*5,6	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*6	—	
Event_Detection_Enable	353	O*3,6	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*6	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*6,7	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O*6	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*8	R	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Min_Pres_Value	69	O	W	
Max_Pres_Value	65	O	W	
Resolution	106	O	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

- *1 Present_Valueが命令可能である場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。
- *2 このプロパティは、このオブジェクトがCOV報告をサポートする場合、必須である。
- *3 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。
- *4 Present_Valueが命令可能である場合、書き込み可能でなければならない。このプロパティはOut_Of_ServiceがTRUEである場合、書き込み可能でなければならない。
- *5 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。
- *6 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。
- *7 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。
- *8 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

4.1.3.5. Binary Input オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	3固定
Present_Value	85	R*1	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Polarity	84	R	R	
Inactive_Text	46	O*2	—	
Active_Text	4	O*2	—	
Change_Of_State_Time	16	O*3	R	
Change_Of_State_Count	15	O*3	W	*1)
Time_Of_State_Count_Reset	115	O*3	R	
Elapsed_Active_Time	33	O*4	W	*1)
Time_Of_Active_Time_Reset	114	O*4	R	
Time_Delay	113	O*5,7	W	
Notification_Class	17	O*5,7	W	
Alarm_Value	6	O*5,7	W	(初期値:ACTIVE)
Event_Enable	35	O*5,7	W	
Acked_Transitions	0	O*5,7	R	
Notify_Type	72	O*5,7	W	(初期値:EVENT)
Event_Time_Stamps	130	O*5,7	R	(初期値:ACTIVE)
Event_Message_Texts	351	O*6,7	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*7	—	
Event_Detection_Enable	353	O*5,7	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*7	W	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*7,8	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O*7	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*9	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 このプロパティは、Out_Of_ServiceがTRUEである場合、書き込み可能でなければならない。

*2 オプションのプロパティであるInactive_TextとActive_Textのいずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。

*3 オプションのプロパティであるChange_Of_State_Time、Change_Of_State_CountとTime_Of_State_Count_Resetのうち、いずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは全て存在しなければならない。

*4 オプションのプロパティであるElapsed_Active_TimeとTime_Of_Active_Time_Resetのいずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。

*5 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。

*6 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。

*7 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*8 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。

*9 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

*1) 運転時間投入回数積算、警報時間警報回数積算機器のメンテナンス時間の参考データとして利用する。また、以下の理由により当プロパティは課金には使用してはならない。

(1) 建物運用により運転時間の考え方が異なり、その対応が取れないため

例えば、最適起動停止制御での運転は、オーナーのテナントに対するサービスであるから課金対象としないという場合に対応できない。

(2) テナントに関係ない運転動作であっても運転時間として計上されるため

例えば、メンテナンス時の運転動作は課金対象としないという場合に対応できない。課金データのため、メンテナンス前の運転時間にプリセットさせることもできない。

4.1.3.6. Binary Output オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	4固定
Present_Value	85	W	W	
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Polarity	84	R	R	
Inactive_Text	46	O*1	—	
Active_Text	4	O*1	—	
Change_Of_State_Time	16	O*2	R	
Change_Of_State_Count	15	O*2	W	*1)
Time_Of_State_Count_Reset	115	O*2	R	
Elapsed_Active_Time	33	O*3	W	*1)
Time_Of_Active_Time_Reset	114	O*3	R	
Minimum_Off_Time	66	O	W	
Minimum_On_Time	67	O	W	
Priority_Array	87	R	R	
Relinquish_Default	104	R	W	
Time_Delay	113	O*4,6	W	
Notification_Class	17	O*4,6	W	
Feedback_Value	40	O*4	R	
Event_Enable	35	O*4,6	W	
Acked_Transitions	0	O*4,6	R	
Notify_Type	72	O*4,6	W	(初期値:ALARM)
Event_Time_Stamps	130	O*4,6	R	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Message_Texts	351	O* ^{5,6}	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O* ⁶	—	
Event_Detection_Enable	353	O* ^{4,6}	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O* ⁶	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O* ^{6,7}	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O* ⁶	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O* ⁸	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

- *1 オプションのプロパティであるInactive_TextとActive_Textのいずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。
- *2 オプションのプロパティであるChange_Of_State_Time、Change_Of_State_CountとTime_Of_State_Count_Resetのうち、いずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは全て存在しなければならない。
- *3 オプションのプロパティであるElapsed_Active_TimeとTime_Of_Active_Time_Resetのいずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。
- *4 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。
- *5 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。
- *6 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。
- *7 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。
- *8 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。
- *1) 運転時間投入回数積算、警報時間警報回数積算機器のメンテナンス時間の参考データとして利用する。また、以下の理由により当プロパティは課金には使用してはならない。
- (1) 建物運用により運転時間の考え方が異なり、その対応が取れないため
例えば、最適起動停止制御での運転は、オーナーのテナントに対するサービスであるから課金対象としないという場合に対応できない。
 - (2) テナントに関係ない運転動作であっても運転時間として計上されるため
例えば、メンテナンス時の運転動作は課金対象としないという場合に対応できない。課金データのため、メンテナンス前の運転時間にプリセットさせることもできない。

4.1.3.7. Binary Value オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	5固定
Present_Value	85	R*1	W	
Description	28	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O*1	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。 255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Inactive_Text	46	O*2	—	
Active_Text	4	O*2	—	
Change_Of_State_Time	16	O*3	R	
Change_Of_State_Count	15	O*3	W	*1)
Time_Of_State_Count_Reset	115	O*3	R	
Elapsed_Active_Time	33	O*4	W	*1)
Time_Of_Active_Time_Reset	114	O*4	R	
Minimum_Off_Time	66	O	—	
Minimum_On_Time	67	O	—	
Priority_Array	87	O*5	R	
Relinquish_Default	104	O*5	W	
Time_Delay	113	O*6,8	W	
Notification_Class	17	O*6,8	W	
Alarm_Value	6	O*6,8	W	(初期値:ACTIVE)
Event_Enable	35	O*6,8	W	
Acked_Transitions	0	O*6,8	R	
Notify_Type	72	O*6,8	W	(初期値: EVENT)
Event_Time_Stamps	130	O*6,8	R	
Event_Message_Texts	351	O*7,8	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*8	—	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Detection_Enable	353	O*6,8	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*8	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*8,9	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O*8	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*10	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 Present_Valueが命令可能な場合、書き込み可能でなければならない。このプロパティは、Out_Of_ServiceがTRUEである場合、書き込み可能でなければならない。

*2 オプションのプロパティであるInactive_TextとActive_Textのいずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。

*3 オプションのプロパティであるChange_Of_State_Time、Change_Of_State_CountとTime_Of_State_Count_Resetのうち、いずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは全て存在しなければならない。

*4 オプションのプロパティであるElapsed_Active_TimeとTime_Of_Active_Time_Resetのいずれか1つが存在する場合、これらのプロパティは両方とも存在しなければならない。

*5 これらのプロパティは、Present_Valueが命令可能である場合にのみ必要であり、存在しなければならない。

*6 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。

*7 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。

*8 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*9 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。

*10 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

*1) 運転時間投入回数積算、警報時間警報回数積算機器のメンテナンス時間の参考データとして利用する。また、以下の理由により当プロパティは課金には使用してはならない。

(1) 建物運用により運転時間の考え方が異なり、その対応が取れないため

例えば、最適起動停止制御での運転は、オーナーのテナントに対するサービスであるから課金対象としないという場合に対応できない。

(2) テナントに関係ない運転動作であっても運転時間として計上されるため

例えば、メンテナンス時の運転動作は課金対象としないという場合に対応できない。課金データのため、メンテナンス前の運転時間にプリセットさせることもできない。

4.1.3.8. Calendar オブジェクト

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	6固定
Description	28	O	—	
Present_Value	85	R	R	
Date_List	23	R	W	BACnetCalendarEntry *1)
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1) BACnetCalendarEntryタイプには、date、dateRange、weekNDayの三つのChoiceがあるが、dateを選択した場合、設定可能な値は下記である。

第1オクテット：0～255
 第2オクテット：1～14および255
 第3オクテット：1～32および255
 第4オクテット：1～7および255

dateRangeにunspecified dateかspecified dateが指定された場合は受け入れる。不特定のオクテットが含まれた(ワイルドカード指定された)日時情報を受けた場合、範囲外エラーとなる。
 不特定のオクテットの取り扱いについて4.1.7.BACnetDatetime型のFF(ワイルドカード)の扱いを参照。

4.1.3.9. Device オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	8固定
System_Status	112	R	R	
Vendor_Name	121	R	R	("Azbil Corporation" 固定)
Vendor_Identifier	120	R	R	(85固定)
Model_Name	70	R	R	型番:WJ-1xxxxxxxxxx
Firmware_Revision	44	R	R	
Application_Software_Version	12	R	R	
Location	58	O	—	
Description	28	O	—	
Protocol_Version	98	R	R	
Protocol_Revision	139	R	R	
Protocol_Services_Supported	97	R	R	
Protocol_Object_Types_Supported	96	R	R	
Object_List	76	R	R	*1)
Structured_Object_List	209	O	—	
Max_APDU_Length_Accepted	62	R	R	
Segmentation_Supported	107	R	R	
Max_Segments_Accepted	167	O*1	R	
VT_Classes_Supported	122	O*2	—	
Active_VT_Sessions	5	O*2	—	
Local_Time	57	O*3,4,15	R	
Local_Date	56	O*3,4,15	R	
UTC_Offset	119	O*4	R	
Daylight_Savings_Status	24	O*4	R	
APDU_Segment_Timeout	10	O*1	R	
APDU_Timeout	11	R	R	
Number_Of_APDU_Retries	73	R	R	
Time_Synchronization_Recipients	116	O*5	—	
Max_Master	64	O*6	R	
Max_Info_Frames	63	O*6	R	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Device_Address_Binding	30	R	R	
Database_Revision	155	R	R	
Configuration_Files	154	O*7	—	
Last_Restore_Time	157	O*7	—	
Backup_Failure_Timeout	153	O*8	—	
Backup_Preparation_Time	339	O*16	—	
Restore_Preparation_Time	341	O*16	—	
Restore_Completion_Time	340	O*16	—	
Backup_And_Restore_State	338	O*7	—	
Active_COV_Subscriptions	152	O*9	R	
Slave_Proxy_Enable	172	O*10	—	
Manual_Slave_Address_Binding	170	O*10,12	—	
Auto_Slave_Discovery	169	O*10,11	—	
Slave_Address_Binding	171	O*10,12	—	
Last_Restart_Reason	196	O*13	R	
Time_Of_Device_Restart	203	O*13	R	
Restart_Notification_Recipients	202	O*17	W	
UTC_Time_Synchronization_Recipients	206	O*5	—	
Time_Synchronization_Interval	204	O*14	—	
Align_Intervals	193	O*14	—	
Interval_Offset	195	O*14	—	
Serial_Number	372	O	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 何らかの種類のセグメンテーションがサポートされた場合、これらのプロパティは必須であり、またその場合のみ存在しなければならない。

*2 VTServicesがサポートされた場合、これらのプロパティは必須であり、その場合のみ存在しなければならない。

*3 このデバイスがTimeSynchronizationサービスの実行をサポートする場合、これらのプロパティは存在しなければならない。

*4 このデバイスがUTCTimeSynchronizationサービスの実行をサポートする場合、これらのプロパティは存在しなければならない。

*5 このプロパティが存在する場合、それは書き込み可能でなければならない。

*6 このデバイスがMS/TPマスタノードである場合、これらのプロパティは必須である。

*7 これらのプロパティは、このデバイスがバックアップとリストア手順をサポートする場合必須であり、その場合のみ存在しなければならない。

*8 このプロパティは、このデバイスがバックアップとリストア手順をサポートする場合必須であり、その場合のみ存在しなければならない。存在する場合、このプロパティは書き込み可能でなければならない。

*9 このプロパティは、このデバイスがSubscribeCOVまたはSubscribeCOVPropertyサービスのいずれかの実行をサポートする場合必須であり、その場合のみ存在しなければならない。

*10 このプロパティは、このデバイスがSlave-Proxyデバイスとしての機能を有する場合に必須であり、その場合のみ存在しなければならない。

*11 このプロパティは、このデバイスがスレーブデバイスの自動検出を実装したSlave-Proxyデバイスの機能を持つ場合必須であり、その場合においてのみ存在しなければならない。

*12 このプロパティは、このデバイスがMS/TPネットワークに直接接続されている場合、書き込み可能でなければならない。

*13 これらのプロパティは、このデバイスが「BACnet-2012 19.3」に記載されたリスタート手順をサポートする場合必須である。

*14 これらのプロパティは、Time_Synchronization_RecipientsまたはUTC_Time_Synchronization_Recipientsが存在する場合必須であり、この場合のみ存在しなければならない。

存在する場合これらのプロパティは書き込み可能でなければならない。

- *15 これらのプロパティは、デバイスが日付と時刻を追跡可能な場合存在しなければならない。
 - *16 これらのプロパティは、「BACnet-2012 19.1」に記載されたバックアップとリストア手順の実行をサポートし、デバイスのAPDU_Timeoutプロパティの中で受理するであろう最小時間内で続きの通信に回答できない場合に必須であり、またその場合のみ存在しなければならない。
 - *17 このプロパティは、デバイスが「BACnet-2012 19.3」に記載されたリスタート手順の実行をサポートする場合必須であり、またその場合のみ存在しなければならない。
-
- *1) 「Max_APDU_Length_Accepted」プロパティと「Max_Segments_Accepted」プロパティに設定した値によってReadPropertyMultipleを利用して「Object_List」プロパティの配列全体を一括に取得できない場合が発生します。この場合、「Object_List」プロパティの配列数を取得後、各配列要素の値を個別に取得してください。

4.1.3.10. Multi-state Input オブジェクト

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	13固定
Present_Value	85	R*1	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O*2	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Number_Of_States	74	R	R	最大 10状態
State_Text	110	O	—	
Time_Delay	113	O*3,5	W	
Notification_Class	17	O*3,5	W	
Alarm_Values	7	O*3,5	W	(初期値:{2,3})
Fault_Values	39	O*3,7	W	
Event_Enable	35	O*3,5	W	
Acked_Transitions	0	O*3,5	R	
Notify_Type	72	O*3,5	W	(初期値:EVENT)
Event_Time_Stamps	130	O*3,5	R	
Event_Message_Texts	351	O*4,5	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*5	—	
Event_Detection_Enable	353	O*3,5	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*5	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*5,6	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O*5	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*7	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 このプロパティは、Out_Of_ServiceがTRUEである場合、書き込み可能でなければならない。

*2 脚注は削除された。

*3 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリニック報告をサポートする場合、必須である。

*4 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。

*5 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリニック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*6 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。

*7 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

4.1.3.11. Multi-state Output オブジェクト

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	14固定
Present_Value	85	W	W	
Description	28	O	—	
Device_Type	31	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Number_Of_States	74	R	R	最大10状態
State_Text	110	O	—	
Priority_Array	87	R	R	
Relinquish_Default	104	R	W	
Time_Delay	113	O*1,3	W	
Notification_Class	17	O*1,3	W	
Feedback_Value	40	O*1	R	
Event_Enable	35	O*1,3	W	
Acked_Transitions	0	O*1,3	R	
Notify_Type	72	O*1,3	W	(初期値:ALARM)
Event_Time_Stamps	130	O*1,3	R	
Event_Message_Texts	351	O*2,3	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*3	—	
Event_Detection_Enable	353	O*1,3	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*3	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*3,4	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O*3	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*5	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。

*2 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。

*3 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*4 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。

*5 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

4.1.3.12. Multi-state Value オブジェクト

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	19固定
Present_Value	85	R*1	W	
Description	28	O	—	
Status_Flags	111	R	R	
Event_State	36	R	R	
Reliability	103	O*2	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能 レンジは0~63、255が取得可能。255については現在値が不定状態時のリライアビリティを示す。
Out_Of_Service	81	R	W	
Number_Of_States	74	R	R	最大10状態
State_Text	110	O	—	
Priority_Array	87	O*3	R	
Relinquish_Default	104	O*3	W	
Time_Delay	113	O*4,6	W	
Notification_Class	17	O*4,6	W	
Alarm_Values	7	O*4,6	W	(初期値:{2,3})
Fault_Values	39	O*4,8	W	
Event_Enable	35	O*4,6	W	
Acked_Transitions	0	O*4,6	R	
Notify_Type	72	O*4,6	W	(初期値:EVENT)
Event_Time_Stamps	130	O*4,6	R	
Event_Message_Texts	351	O*5,6	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O*6	—	
Event_Detection_Enable	353	O*4,6	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*6	W	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*6,7	W	Event_Algorithm_Inhibit_Refに参照先が指定されている場合、Event_Algorithm_Inhibitは読み込み専用となる
Time_Delay_Normal	356	O*6	W	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*8	R	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

- *1 これらのプロパティは、Present_Valueが命令可能である場合にのみ必要であり、存在しなければならない。
- *2 脚注は、削除された。
- *3 Present_Valueが命令可能である場合、これらのプロパティは両社とも存在するものとする。
- *4 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。
- *5 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。
- *6 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。
- *7 Event_Algorithm_Inhibit_Refが存在するならば、Event_Algorithm_Inhibitが存在しなければならない。
- *8 このプロパティが存在する場合、Reliabilityプロパティは存在しなければならない。

4.1.3.13. Notification Class オブジェクト

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合クラス	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	15固定
Description	28	O	—	
Notification_Class	17	R	R	
Priority	86	R	W	初期値： TO-OFFNORMAL=128→Urgent TO-FAULT=96→Critical Equipment TO-NORMAL=192→Normal
Ack_Required	1	R	W	
Recipient_List	102	R	W	最大5個のリストを設定可能。*1)*2)
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1) From Time,To Timeのパラメータにワイルドカードを設定不可。

*2) ユニキャストでイベントを通告する場合、このプロパティに含まれるBACnetRecipient型のchoiceはdeviceを指定すること。

4.1.3.14. Schedule オブジェクト

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合クラス	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	最大75Byte
Object_Type	79	R	R	17固定
Present_Value	85	R	W	Out Of ServiceがTrueの時、書き込み可能
Description	28	O	—	
Effective_Period	32	R	W	
Weekly_Schedule	123	O* ¹	W	
Exception_Schedule	38	O* ¹	W	*1)
Schedule_Default	174	R	W	
List_Of_Object_Property_References	54	R	W	
Priority_For_Writing	88	R	W	
Status_Flags	111	R	R	
Reliability	103	R	R	
Out_Of_Service	81	R	W	
Event_Detection_Enable	353	O* ^{2,3}	—	
Notification_Class	17	O* ^{2,3}	—	
Event_Enable	35	O* ^{2,3}	—	
Event_State	36	O* ^{2,3}	—	
Acked_Transitions	0	O* ^{2,3}	—	
Notify_Type	72	O* ^{2,3}	—	
Event_Time_Stamps	130	O* ^{2,3}	—	
Event_Message_Texts	351	O* ³	—	
Event_Message_Texts_Config	352	O* ³	—	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O	—	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	(“ ” 固定)

*1 これらのプロパティの少なくとも1つは必須である。

*2 これらのプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。

*3 これらのプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*1) BACnetCalendarEntryタイプには、date、dateRange、weekNDayの三つのChoiceがあるが、dateを選択した場合、設定可能な値は下記である。

第1オクテット：0～255

第2オクテット：1～14および255

第3オクテット：1～32および255

第4オクテット：1～7および255

dateRangeにunspecified dateかspecified dateが指定された場合は受け入れる。不特定のオクテットが含まれた（ワイルドカード指定された）日時情報を受けた場合、範囲外エラーとなる。不特定のオクテットの取り扱いについて4.1.7.BACnetDatetime型のFF(ワイルドカード)の扱いを参照。

4.1.3.15. Trend Log オブジェクト

(1/2)

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Object_Identifier	75	R	R	
Object_Name	77	R	R	
Object_Type	79	R	R	
Description	28	O	—	
Enable	133	W	W	
Start_Time	142	O*1,2	R	
Stop_Time	143	O*1,2	R	
Log_DeviceObjectProperty	132	O*1,8	W	
Log_Interval	134	O*1,3	R	
COV_Resubscription_Interval	128	O	—	
Client_COV_Increment	127	O	—	
Stop_When_Full	144	R	R	
Buffer_Size	126	R	R	
Log_Buffer	131	R	R	
Record_Count	141	W	W	
Total_Record_Count	145	R	R	
Logging_Type	197	R	R	
Align_Intervals	193	O*5	R	
Interval_Offset	195	O*5	R	
Trigger	205	O	W	
Status_Flags	111	R	R	
Reliability	103	O	R	
Notification_Threshold	137	O*4,7	R	
Records_Since_Notification	140	O*4,7	R	
Last_Notify_Record	173	O*4,7	R	
Event_State	36	R	R	
Notification_Class	17	O*4,7	R	
Event_Enable	35	O*4,7	R	
Acked_Transitions	0	O*4,7	R	
Notify_Type	72	O*4,7	R	
Event_Time_Stamps	130	O*4,7	R	
Event_Message_Texts	351	O*6,7	—	

プロパティ識別子	プロパティ ID	適合コード	アクセス	備考
Event_Message_Texts_Config	352	O*7	—	
Event_Detection_Enable	353	O*4,7	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*7	—	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*7,9	—	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*10	—	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	
Event_Message_Texts_Config	352	O*7	—	
Event_Detection_Enable	353	O*4,7	R	
Event_Algorithm_Inhibit_Ref	355	O*7	—	
Event_Algorithm_Inhibit	354	O*7,9	—	
Reliability_Evaluation_Inhibit	357	O*10	—	
Property_List	371	R	R	
Profile_Name	168	O	R	

*1 これらプロパティは、この監視されるプロパティがBACnetプロパティである場合、必須である。

*2 存在する場合、これらプロパティは書き込み可能でなければならない。

*3 存在する場合、Logging_Typeの値がPOLLEDまたはCOVの場合、このプロパティは書き込み可能でなければならない。
またLogging_Typeの値がTRIGGEREDの場合は、このプロパティは読み取り専用でなければならない。

*4 これらプロパティは、このオブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合、必須である。

*5 これらのプロパティは、オブジェクトが収集時刻のオフセットが調整された(clock_aligned)ログ収集をサポートする場合に限り存在し、かつその場合に必須である。

*6 このプロパティが存在する場合、読み出し専用でなければならない。

*7 これらプロパティが存在するのは、オブジェクトがイントリンシック報告をサポートする場合のみでなければならない。

*8 このプロパティは、監視プロパティがBACnet プロパティである場合必須であり、監視プロパティがBACnet プロパティである場合のみ存在する

*9 Event_Algorithm_Inhibit_Ref が存在するならば、Event_Algorithm_Inhibit が存在しなければならない。

*10 このプロパティが存在する場合、Reliability プロパティは存在しなければならない。

4.1.4. 熱源コントローラが通信する対象デバイスのアドレスバインド

熱源コントローラは動的アドレスバインドを原則サポートしないので静的アドレスバインド*1する必要がある。

但し、静的アドレスバインドされていないデバイスに対してCOV通知、イベント通知する必要がある場合において動的アドレスバインド*2をサポートする。
詳細については4.2.3.2 NotificationClassの運用ガイド、4.2.3.3 SubscribeCOVサービスの運用ガイドを参照のこと。

*1 静的アドレスバインド方式

弊社エンジニアリングツールから監視対象デバイスおよび通信対象デバイスのアドレスを設定することでアドレスのバインドを行う方式。

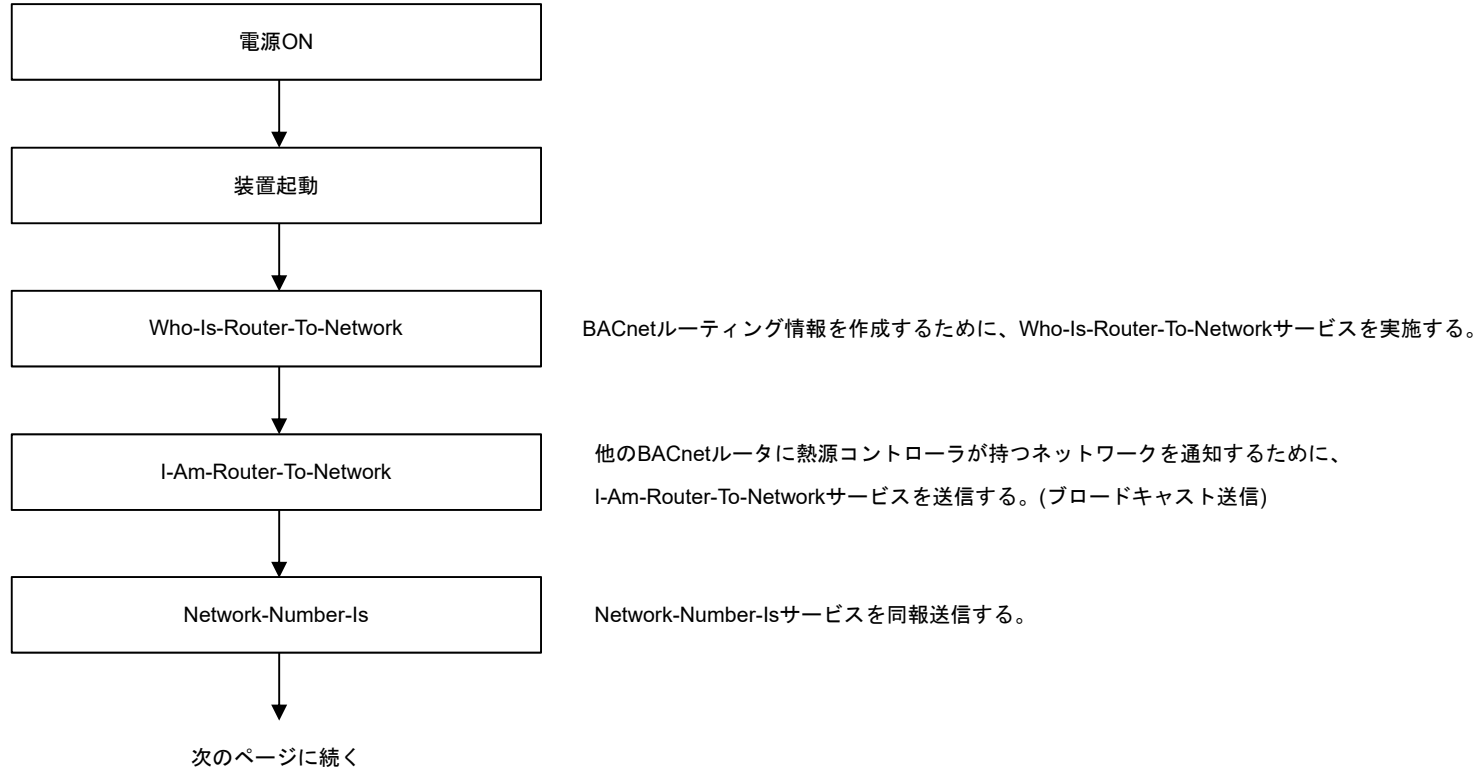
*2 動的アドレスバインド方式

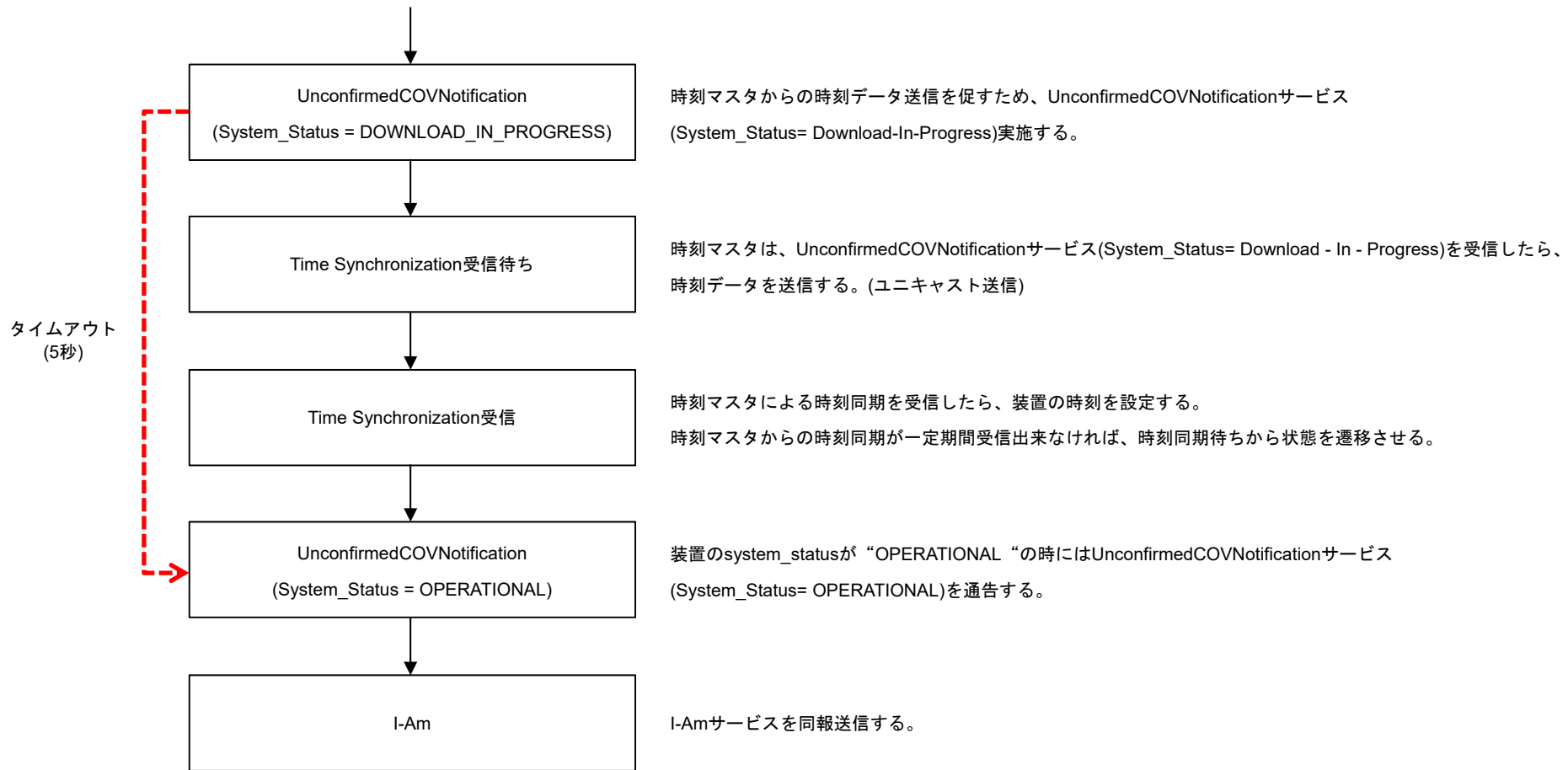
弊社エンジニアリングツールから通信対象デバイスのアドレスを設定していないデバイスからSubscribeCOVを受信した場合、またはNotification ClassオブジェクトのRecipient_Listプロパティへ弊社エンジニアリングツールを介さず直接受領者情報を書き込んだ場合、Who-isサービスを利用してアドレスバインドを行う方式。

4.1.5. イニシャル手順

熱源コントローラが起動する際に以下に示すサービスを発行する。

(1) 参入シーケンス





UnconfirmedCOVNotificationサービス(System_Status= Download - In - Progress)を送信してから、Time Synchronization受信を待つ時刻同期待ちを行う。
時刻同期待ちの時間は5秒(デフォルト)である。時刻同期待ち時間を過ぎてもTime Synchronization受信できなければ、タイムアウトが発生し、UnconfirmedCOVNotificationサービス (System_Status= OPERATIONAL)を送信するシーケンスに遷移する。
また、時刻同期待ち時間は弊社エンジニアリングツールから設定可能である。

(2) 離脱シーケンス

UnconfirmedCOVNotification
(System_Status = NON_OPERATIONAL)


強制的に離脱を行う時には、本情報の通知にて離脱シーケンス完了とする。
(例えばReinitializeDeviceサービスによるCOLD_START, WARM_STARTが指示された場合である。)

BACnetルータをサポートするデバイス	熱源コントローラ	備考
<p>(1) BACnetルータの参入</p> <p><ネットワークの通知> Service = I-Am-Router-To-Network 'Destination Network Address' = 転送可能なネットワーク番号</p>	<p>←<ルーティング情報の収集> Service = Who-Is-Router-To-Network</p> <p>→</p> <p>←<ネットワークの通知> Service = I-Am-Router-To-Network 'Destination Network Address' = 転送可能なネットワーク番号</p> <p>←<ネットワーク番号の通知> Service = Network-Number-Is 'Network-Number' = ポートに割り当てられたネットワーク番号 'Configured' = 1</p>	

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考	
<p>(2) BACnetデバイスの参入</p> <p>Service = UnconfirmedCOVNotification 'Subscriber Process Identifier' = 0 'Initializing Device Identifier' = (Device, Instance N1) 'Monitored Object Identifier' = (Device, Instance N1) 'Time Remaining' = 0</p> <p><システム時刻の確定> 'List of Values' = ((System_Status, DOWNLOAD_IN_PROGRESS), (Time_Of_Device_Restart, (YYYYMMDD(W), HH:MM:SS.XX)), (Last_Restart_Reason, XXXXX))</p> <p><参入終了> 'List of Values' = ((System_Status, OPERATIONAL), (Time_Of_Device_Restart, (YYYYMMDD(W), HH:MM:SS.XX)), (Last_Restart_Reason, XXXXX))</p> <p>(3) BACnetデバイスの離脱</p> <p><離脱> 'List of Values' = ((System_Status, NON_OPERATIONAL), (Time_Of_Device_Restart, (YYYYMMDD(W), HH:MM:SS.XX)), (Last_Restart_Reason, XXXXX))</p>	<p>→</p> <p>←</p> <p>→</p> <p>←</p>	<p>Service = UnconfirmedCOVNotification 'Subscriber Process Identifier' = 0 'Initializing Device Identifier' = (Device, Instance N1) 'Monitored Object Identifier' = (Device, Instance N1) 'Time Remaining' = 0</p> <p><システム時刻の確定> 'List of Values' = ((System_Status, DOWNLOAD_IN_PROGRESS), (Time_Of_Device_Restart, (YYYYMMDD(W), HH:MM:SS.XX)), (Last_Restart_Reason, XXXXX))</p> <p><参入終了> 'List of Values' = ((System_Status, OPERATIONAL), (Time_Of_Device_Restart, (YYYYMMDD(W), HH:MM:SS.XX)), (Last_Restart_Reason, XXXXX))</p> <p><離脱> 'List of Values' = ((System_Status, NON_OPERATIONAL), (Time_Of_Device_Restart, (YYYYMMDD(W), HH:MM:SS.XX)), (Last_Restart_Reason, XXXXX))</p>	

4.1.6. 時刻合わせ

熱源コントローラが時刻マスタデバイスより、時刻同期を受ける際のシーケンスを以下に示す。

時刻マスタ	熱源コントローラ	備考
(1) 時刻設定 Service = TimeSynchronization 'Time' 'Date' = 17-Nov-2017 'Time' = 22:45:40.7		* 時刻を管理する時刻マスタは、下記のタイミングで当サービスを発行するものとする。 ① 参入時に熱源コントローラの system_Status プロパティが DOWNLOAD_IN_PROGRESS となった直後 ② 時刻変更時 ③ 定周期 この時、不特定のオクテットが含まれた日時情報を受けた時は範囲外データとして受け入れない。

通信負荷の低減のため、BACnetルータのブロードキャスト転送機能を無効化することができる。

ブロードキャスト転送を無効にすると、時刻マスタからの時刻同期通知の転送も拒絶される。

このようなケースに対応するため、熱源コントローラはMSTP配下にある下位接続デバイスに対して、時刻マスタとして時刻通知を行う機能を提供する。

熱源コントローラの時刻マスタ機能の仕様を以下に示す。

時刻同期間隔	10分 (デフォルト)
調整時刻有効無効	無効 (デフォルト)
時刻同期間隔オフセット	0 (デフォルト)

これらの設定値は、BACnet-2012におけるTime_Synchronization_Interval,Align_Intervals,Interval_Offsetと同等の設定値である。

BACnet通信による設定変更はできず、弊社エンジニアリングツールからのみ設定可能である。

熱源コントローラの起動したタイミングから時刻同期のタイマーが開始されます。デフォルトであれば、起動から10分後に1度目の時刻同期を通知する。

熱源コントローラが時刻マスタとなり、下位接続デバイスへ時刻同期を同報する際のシーケンスを以下に示す。

熱源コントローラ	下位接続デバイス	備考
<p>(1) 時刻設定</p> <p>Service = TimeSynchronization</p> <p>'Time'</p> <p> 'Date' = 17-Nov-2017</p> <p> 'Time' = 22:45:40.7</p>	<p>→</p>	<p>* 時刻を管理するB-AACは、下記のタイミングで当サービスを発行する。</p> <p>① 定周期</p> <p>この時、不特定のオクテットが含まれた日時情報は送信しない。</p>

4.1.7. BACnetDatetime 型の FF(ワイルドカード)の扱い

熱源コントローラが関連する各オブジェクト、プロパティのBACnetDatetime型のFF(ワイルドカード)の扱いについて以下にまとめる。

機能	確認項目	BACnet-2012 規定上の規約	熱源コントローラの振る舞い
時刻同期サービス	時刻同期にspecific datetimeが指定されていない場合になるのか？	時刻同期サービスで配信される日時データは、明示的な値(specific datetime)でなければならない	不特定のオクテットが存在する場合は、時刻を反映しない。(確認無しサービスのため、エラー応答はしない。)
スケジュールオブジェクト	Weekly_scheduleの扱い	BACnetTimeValueはSpecificであることspecificではない場合は、拒絶しなければならない	TIME型の指定に不特定のオクテットが含まれた時刻情報を受け付けない(unspecified timeが指定された場合も同様)。範囲外エラー(規定通りのエラー)のエラーレスポンス(VALUE OUT OF RANGE)を返す。
	Effective Periodの扱い	BACnetDateRangeに含まれるDateは、unspecified dateかspecified dateでなければならない	BACnetDateRange型にunspecified dateが指定された場合は受け入れる。不特定のオクテットが含まれた(ワイルドカード指定された)日時情報を受けた場合、エラーとなりエラーレスポンス(VALUE OUT OF RANGE)を返す。
	Exception_Scheduleの扱い	BACnetCalendarEntryでのunspecified記述時の振る舞い明確化BACnetTimeValueはSpecificであることspecificではない場合は、拒絶しなければならない	TIME型の指定に不特定のオクテットが含まれた時刻情報を受け付けない(unspecified timeが指定された場合も同様)。範囲外エラー(VALUE OUT OF RANGE)のエラーレスポンスを返す。
カレンダーオブジェクト	date_listの扱い	BACnetDateRangeに含まれるDateは、unspecified dateかspecified dateでなければならない	BACnetDateRange型にunspecified dateが指定された場合は受け入れる。不特定のオクテットが含まれた(ワイルドカード指定された)日時情報を受けた場合、範囲外エラーとなりエラーレスポンスを返す。

規定書の解釈：

- date pattern : 1つ以上の不特定のオクテットまたは特別な日付値を含んでいるかもしれない日付。
- special date value : 日付型の構成からなり、偶数月もしくは、最終月などの特別な用途として用いられるもの
- specific date : 不特定オクテットを持たない(0xFF) 明示的な日付
- specific datetime : 明示的な日付、日時で構成される値
- specific time : 不特定オクテットを持たない(0xFF) 明示的な時間
- time pattern : 一つ以上の不特定オクテットを含む時間
- unspecified date : 全てのオクテットが不特定(0xFF)の日付
- unspecified datetime : 全てのオクテットが不特定(0xFF)の日時
- unspecified octet : date,time,BACnetWeekNdayで使用される0xFFを含むオクテット
- unspecified time : 全てのオクテットが不特定(0xFF)の時間

4.1.8. 16 レベル命令優先順位方式

BACnetの規定では命令優先順位は16レベル設定可能であるが、そのうち4レベルを下記の通り割り当て使用する方式である。

初期値は以下の通りである。

- | | |
|-------------|--------|
| 1) 火災制御 | 初期値：2 |
| 2) 停電制御 | 初期値：5 |
| 3) 電力デマンド制御 | 初期値：12 |
| 4) 一般制御 | 初期値：16 |

初期値からの変更も可能である。ただし、優先順位を「火災制御<停電制御<電力デマンド制御<一般制御」とする必要がある。

* 規定上、優先順位6は用途が予約されており、書き込み禁止と決まっている。書き込みを禁止しないが、優先順位6には書き込まない運用とすること。
またここで記載されているレベルは熱源コントローラが自分で書き込むレベル、他の上位制御デバイスやB-AAC,B-BCなどの装置から書き込まれることを前提としているレベルである。

優先順位	BACnet-2012 の標準優先順位	Azbil 仕様(初期定義)の優先順位
1	Manual-Life Safety	未定義
2	Automatic-Life Safety	火災制御
3	Available	使用可
4	Available	使用可
5	Critical Equipment Control	停電・発電機負荷制御
6	Minimum On/Off	最小オン・オフ時間制御
7	Available	使用可
8	Manual Operator	札掛け(制御出力抑制)
9	Available	使用可
10	Available	使用可
11	Available	使用可
12	Available	優先制御 * 電力デマンド制御等、一般制御に優先する制御
13	Available	使用可
14	Available	使用可
15	Available	使用可
16	Available	一般制御、通常手動操作

機能ごとの優先順位の設定は、システムの運用に合わせ変更可能である。

4.2. サーバ機能(監視される側)

4.2.1. 中央監視機能とメッセージ対応表

(1/4)

機能	内容	BACnet	備考
ポイント状態監視	熱源コントローラの持つ情報を上位制御デバイスにて監視を行う。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: AC,AI,AO,AV,BI,BO,BV,MI,MO,MV Property: Present_Value, Status_Flags, Feedback_Value, 他	
トレンドデータ収集	熱源コントローラの持つ情報を上位制御デバイスが収集する。	(1) Service: ReadRange Object: Trend-Log Property: Log-Buffer	
ポイント警報監視 ポイント状態変化監視 (status変化通知)	EventNotificationサービスの通知先を設定する。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: Notification Class Property: Recipient_List (2) Service: AddListElement Object: Notification Class Property: Recipient_List (3) Service: RemoveListElement Object: Notification Class Property: Recipient_List (4) Service: WritePropertyMultiple/WriteProperty Object: Notification Class Property: Recipient_List	
	EventNotificationサービスにより、下記の変化を他のデバイスに通知する。 <ul style="list-style-type: none"> CHANGE_OF_STATE COMMAND_FAILURE OUT_OF_RANGE UNSIGNED_RANGE CHANGE_OF_RELIABILITY 	(1) Service: ConfirmedEventNotification Object: AC, AI, AO, AV, BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: BACnet-2012 13.2 Intrinsic Reportingの章のTable 13-3に従う (2) Service: :UnConfirmedEventNotification Object: :AC, AI, AO, AV, BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: :BACnet-2012 13.2 Intrinsic Reportingの章のTable 13-3に従う	
	COV通告の要求	(1) Service: SubscribeCOV Monitored Object Id AI, AO, AV, BI, BO, BV, MI, MO, MV	
	COVNotificationサービスにより、下記の変化を他のデバイスに通知する。 <ul style="list-style-type: none"> 状態点状態変化 警報点状態変化 ポイントトラブル 設定変更 Out_Of_Serviceの変化 	(1) Service: ConfirmedCOVNotification Object: AI, AO, AV, BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: Present_Value, Status_Flags (2) Service: UnconfirmedCOVNotification Object: AI, AO, AV, BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: Present_Value, Status_Flags	

機能	内容	BACnet	備考
ポイント発停/設定	発停操作および設定値変更操作、積算値プリセット操作を行う。	(1) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: AO, AV, BO, BV, MO, MV Property: Present_Value Priority: 1~16 (2) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: AC Property: Value_Set	プライオリティは機能ごとの設定に従う。
アナログ上下限設定	計測値に対して上下限值を設定する。	(1) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: AI, AO, AV Property: High_Limit, Low_Limit, Deadband, Limit_Enable Time_Delay, Time_Delay_Normal, Event_Algorithm_Inhibit_Ref, Event_Algorithm_Inhibit	複数プロパティへ設定する場合、監視の同時性を確保するため、WritePropertyMultipleによる書き込みを推奨する。
復電指令	上位制御デバイスより商用給電復帰後の設備停電状態解除を行う。 熱源コントローラは、停電状態から復帰し、現在あるべき制御状態に設備の復帰処理を行う。	(1) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: BV Property: Present_Value	
火災解除指令	上位制御デバイスより火災鎮火の設備火災状態解除を行う。 熱源コントローラは、火災状態から復帰し、現在あるべき制御状態に設備の復帰処理を行う。	(1) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: BV Property: Present_Value	
スケジュール	上位制御デバイスよりタイムスケジュール時刻の設定を行う。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: Schedule Property: Weekly_Schedule,Exception_Scheduleの各配列要素または全要素一括 (2) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: Schedule Property: Weekly_Schedule,Exception_Scheduleの各配列要素または全要素一括 (3) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: Schedule Property: Weekly_Schedule,Exception_Scheduleの各配列要素のみ	(1) スケジュール時刻の読出し時に使用する。 (2) スケジュール時刻の一括設定時に使用する。 (3) スケジュール時刻の個別設定時に使用する。

機能	内容	BACnet	備考
スケジュール機器登録設定	上位制御デバイスよりタイムスケジュール登録機器の設定を行う。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: Schedule Property: List_Object_Property_Reference (2) Service: AddListElement Object: Schedule Property: List_Object_Property_Reference (3) Service: RemoveListElement Object: Schedule Property: List_Object_Property_Reference (4) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: Schedule Property: List_Object_Property_Reference	(1) 登録機器読出し時に使用する。 (2) 登録機器の設定時に使用する。 (3) 登録機器の削除時に使用する。 (4) 登録機器の一括書込み時に使用する。
スケジュール有効/無効	上位制御デバイスよりタイムスケジュールの有効/無効を行う。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: Schedule Property: Out_Of_Service (2) Service: WritePropertyMultiple / WriteProperty Object: Schedule Property: Out_Of_Service	(1) 有効/無効状態の読出し時に使用する。 (2) 有効/無効状態の設定時に使用する。
カレンダー	上位制御デバイスよりカレンダー情報(休日情報)の展開を行う。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: Calendar Property: DateList (2) Service: AddListElement Object: Calendar Property: DateList (3) Service: RemoveListElement Object: Calendar Property: DateList (4) Service: writePropertyMultiple / WriteProperty Object: Calendar Property: DateList	(1) 日付リストの読出し時に使用する。 (2) 日付リストの設定時に使用する。 (3) 日付リストの削除時に使用する。 (4) 日付リストの一括書込み時に使用する。
時刻	上位制御デバイスより熱源コントローラ参入時、時刻設定時、および定周期での時刻同期を行う。	(1) Service: TimeSynchronization	

機能	内容	BACnet	備考
装置状態通知	熱源コントローラの情報通知を行う。	(1) Service: UnconfirmedCOVNotification Object: Device Property: System_Status, Time_Of_Device_Restart, Last_Restart_Reason (2) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: Device Property: System_Status (3) Service: I-Am	(1) 参入時、離脱時に情報通知を行う。通知先はDeviceオブジェクトのRestart_Notification_Recipientsプロパティに設定される。 (2) 熱源コントローラの状態を取得する。 (3) I-AmはWho-Is受信時のみ送信する。
コントローラ異常	熱源コントローラに接続されるリモートユニットの状態通知を行う。	(1) Service: UnconfirmedEventNotification Object: Binary Input Property: Present_Value, Status_Flags (2) Service: ConfirmedEventNotification Object: Binary Input Property: Present_Value, Status_Flags	リモートユニットの状態変化通知に使用する。

4.2.2. ポイント状態監視

4.2.2.1. 定周期リクエスト

熱源コントローラから、定周期リクエスト用プロパティに示すプロパティを読み出す場合、1分あたり3,000*1プロパティまで読み出すことができる。
N台のBACnetデバイスからM分周期にプロパティを読み出す場合、1周期あたりに読み出し可能なプロパティ数は、式1で求められる。
定周期リクエストにより読み出すプロパティ数は、式1で求めた値を最大とすること。

1周期あたりに読み出し可能なプロパティ数=3,000*1×M/N (式1)
(収集周期が60分を超える場合は、M=60として計算する)

【定周期リクエスト用プロパティ】

- Present_Value
- Status_Flags
- Reliability

*1 1分間にリクエストするReadPropertyMultipleサービスの1メッセージあたりのプロパティ数が20である時の数値である。
負荷の計算には、運用時のReadPropertyMultipleサービスの1メッセージあたりのプロパティ数に応じて、下表に示す値を使って計算すること。

ReadPropertyMultipleサービス1メッセージあたりのプロパティ数の平均 1分あたり読み出せるプロパティ数の上限

ReadPropertyMultiple サービス 1メッセージあたりのプロパティ数	1分あたりに読み出し可能なプロパティ数 (最大応答時間×2で算出)
2	300
3	450
5	750
10	1500
20	3000
30	4500
40	6000



* 上記の制約を超える場合、または、定周期リクエスト用プロパティ以外を定周期に読み出す場合は、別途打合せが必要。

例) Present_Value、Reliability、Status_Flagsの読み出しで想定

ReadPropertyMultiple サービス 1メッセージ当たりのポイント数	1分あたりに読み出し可能なポイント数 (最大応答時間×2で算出)
2	300
3	450
5	750
10	1500
15	2250
20	3000
25	3750

4.2.2.2. ReadProperty/ReadPropertyMultiple

上位制御デバイスはReadPropertyまたはReadPropertyMultipleによって熱源コントローラのオブジェクトの値を読み込むことができる。

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考
(1) ReadProperty Service = ReadProperty	 正常応答 Service = ReadProperty-ACK 異常応答 1) Error返信 エラーコードを参照のこと。 2) Abort返信 バッファオーバーフローが発生した場合。 3) Reject返信 BACnet-2012に違反する不正なパケットを受信した場合。	
(2) ReadPropertyMultiple Service = ReadPropertyMultiple	 正常応答 Service = ReadPropertyMultiple-ACK 異常応答 1) Error返信 DeviceCommunicationControlでBACnet通信が無効にしている場合 符号無し整数型のタグのサイズが、4バイトを超える場合 2) Abort返信 バッファオーバーフローが発生した場合。 3) Reject返信 BACnet-2012に違反する不正なパケットを受信した場合。	原則、リード時にエラーが発生しても、ReadPropertyMultiple-ACKの応答メッセージ内にエラー情報を含めて応答する。

4.2.3. 状態変化/警報通知

4.2.3.1. 仕様

状態変化および警報発生・復帰の検出は熱源コントローラにて検出し、必要なデバイスへ通知する。
この状態変化/警報通知の仕様は、BACnet-2012およびIEIEJ-G-0006:2017に準拠する。

オブジェクトごとの状態変化通知機能を示す。

(1) Binary Output / Multi-state Output/ Binary Value / Multi-state Value

- 1) 状態変化:基本的にはコマンドに対する動力サイドの応答効果(動力の運転ステータス)により発生する。
Feedback_Valueに対応付けられたBinary Input、Multi-state InputのEVENTサービスにて通知する。
- 2) 警報変化:熱源コントローラは常に動力盤に与えているコマンドと動力盤からの運転ステータスの一致をチェックしている。
一致していれば正常、不一致であれば異常としている。
正常又は異常に変化があれば、状態変化通知を発生する。
復旧状態変化通知には、例えば起動失敗の動力に対し、OFF指令を与えると、見かけ上正常復旧する事も含まれる。
EVENTサービスにて通知する。

(2) Binary Input/ Multi-state Input

- 1) 熱源コントローラは状態入力に変化があれば、Binary Input、Multi-state InputのPresent_Valueの変化としてEVENTサービスにて通知する。

(3) Binary Input

- 1) 熱源コントローラは警報状態入力に変化があれば、Binary InputのPresent_Valueの変化としてEVENTサービスにて通知する。

(4) Analog Input/ Analog Value

- 1) 熱源コントローラは計測値と上下限值とを常時比較する。それを上限警報、下限警報、正常に区分し、これを計測点のアラームステータスという。
アラームステータス、センサーエラー、ポイントトラブルに変化があれば、EVENTサービスにて通知する。

(5) Accumulator

- 1) 一定時間の使用量と上下限值を常時比較する。それを上限警報、下限警報、正常に区分し記憶する。
これを計量点のアラームステータスという。
アラームステータス、ポイントトラブルに変化があれば、EVENTサービスにて通知する。

(6) Multi-state Input, Multi-state Value

- 1) IEIEJ-G-0006:2017に準拠する動作として、<From State=offnormal, To State=offnormal>
<From State=normal, To State=normal>または<From State=fault, To State=fault>のEVENTサービスを通知可能とする。

(7) NORMALとOFFNORMALの状態遷移と、Event_Algorithm_Inhibitの関連について

- 1) NORMALとOFFNORMALの状態遷移と、Event_Alogrithm_Inhibitプロパティによる遷移抑止機能の関連使用は、IEIEJ-G-0006:2017に準拠する。
 - A) Reliability ≠ NO_FAULT_DETECT
Event_StateプロパティはFAULTとする
 - B) Reliability = NO_FAULT_DETECT かつ Event_Algorithm_Inhibit = TRUE
Event_StateプロパティはNORMALとする
 - C) Reliability = NO_FAULT_DETECT かつ Event_Algorithm_Inhibit = FALSE
Event_StateプロパティはFAULTまたはNORMALとなる (オブジェクトのイベント状態を反映する)

(8) Analog Input/ Analog Output/Analog Value

- 1) IEIEJ-G-0006:2017に推奨されているイベント通知の動作として、High_LimitからLow_Limit(またはLow_limitからHigh_Limit)は、必ずNORMALを經由して遷移することを可能とする。

(9) 全管理点 (Accumulatorを除く)

- 1) Out_Of_Serviceの状態に変化があれば、状態変化発生。
SubscribeCOV登録されている場合、COVサービスにて通知する。

* (6)と(8)のイベント処理の動作は、BACnet-2012に準拠する動作とIEIEJ-G-0006:2017に準拠する動作に、弊社エンジニアリングツールにて設定変更可能である。

4.2.3.2. NotificationClass の運用ガイド

NotificationClassの振る舞いは、BACnet-2012に準拠する。

プロパティの詳細は、3.1.3.サポートするプロパティの3.1.3.13.Notification Classオブジェクトを参照のこと。

4.2.3.3. SubscribeCOV サービスの運用ガイド

SubscribeCOVサービスの設定に関する運用方法を以下に示す。

(1) 通知先の上限

1つのオブジェクトに登録可能な通知先(上位制御デバイス、熱源コントローラなど)の上限：5

* DeviceオブジェクトのObject_Listプロパティで取得できるCOV通知対象オブジェクト数 x 5 が装置として登録可能な通知先となる

(2) SubscribeCOVサービスの用途

熱源コントローラから上位制御デバイスへ状態変化通知する。上位制御デバイスが熱源コントローラを監視する目的で使用する。

(3) 運用手順

- 1) 熱源コントローラから上位制御デバイスに状態変化を通知する場合、上位制御デバイスから熱源コントローラにSubscribeCOVサービスにより通告先を登録する。
- 2) 熱源コントローラが状態変化を検出した場合、状態変化通知をSubscribeCOVサービスによって登録された通知先に通知する。

* SubscribeCOVサービスはLifetime付きで送信する。(電源断リスタート以外に、通知先をクリアする手段がなく、蓄積されてしまうため)
上位制御デバイスは熱源コントローラに対して7時間周期でSubscribeCOVサービスを発行することを推奨する。
その際のLifetimeはSubscribeCOVの発行周期 + 1時間を指定する。(Lifetimeの最大値は64800秒)

* 熱源コントローラが電源断リスタートすると、通告先がクリアされる。
熱源コントローラ参入後、監視デバイスは熱源コントローラにSubscribeCOVサービスにより通告先を再登録する。

* 周期的にオブジェクトの現在値を読み出すことを推奨する。(リスタート直後など、状態変化の通知が漏れるタイミングが存在するため)

* SubscribeCOVによる登録では、同じSubscribeCOVサービスのパラメータ
(Subscriber Process Identifier, Monitored Object Identifier, Issue Confirmed Notifications) が全て同じデータを1つのユニークな登録データとして数える。

(4) 通告先を静的に設定する

SubscribeCOVを使用せず、通告先を静的に指定することができる。これは弊社エンジニアリングツールにより設定可能である。

静的なCOV登録では使用するサービスにUnconfirmedCOVNotificationを選択するとき、送信先にブロードキャストを指定することができる。
熱源コントローラと監視デバイスが同じIPサブネット内に存在することを前提とする。

熱源コントローラが送信するCOV通知は、Subscriber Process Identifierの値が0のメッセージとなる。

* ブロードキャストを使用すると、サブネット内のBACnetデバイスが通告を受信するため、通告の輻輳発生時の通信負荷設計が必要となる。

4.2.3.4. UnconfirmedCOV サービスの運用ガイド

SubscribeCOVサービスのCOV登録せずにUnconfirmedCOVNotificationを通知するUnsubscribedCOVに関する運用手順を以下に示す。

(1) UnsubscribeCOVサービスの用途

外部モード情報（外気温度、外気湿度、降雨情報などの各BACnetデバイスが共通的に認識すべき情報）の通知を受信することや、参入・離脱通知を受信することで監視対象のデバイス状態を認識する目的で使用する。

(2) 運用手順

1) COV通告を送信するデバイスの設定と、COV通告対象となるオブジェクトプロパティの設定を、弊社エンジニアリングツールを用いて登録する。

* 参入・離脱通知によるSystem_Statusを受信したいとき、COV通告対象となるオブジェクトプロパティとしてSystem_Statusを登録する必要はない。
送信するデバイスの設定のみ行えば良い。

4.2.4. 発停/設定操作

4.2.4.1. 仕様

熱源コントローラは、上位制御デバイスもしくは現場操作器よりのON/OFF指令により、現場動力機器に対して出力を行う。
また、現場動力機器に変化が発生すると状態変化通知として通知する。

オブジェクトごとの発停/設定操作機能を示す。

(1) Binary Output/Multi-state Output(発停点)

状態変化:基本的には操作に対する機器の応答効果(動力の運転ステータス)により発生する。

Feedback_Valueに対応付けたBinary Input/Multi-state InputのEVENTサービスにて通知する。

発停操作には、各種ON/OFF操作等が対象となる。

(2) Analog Output(設定点)

数値変化:設定値変更操作に対する設定値の変化により発生する。

SubscribeCOV登録されている場合、COVサービスにて通知する。

図1 発停操作(正常応答)

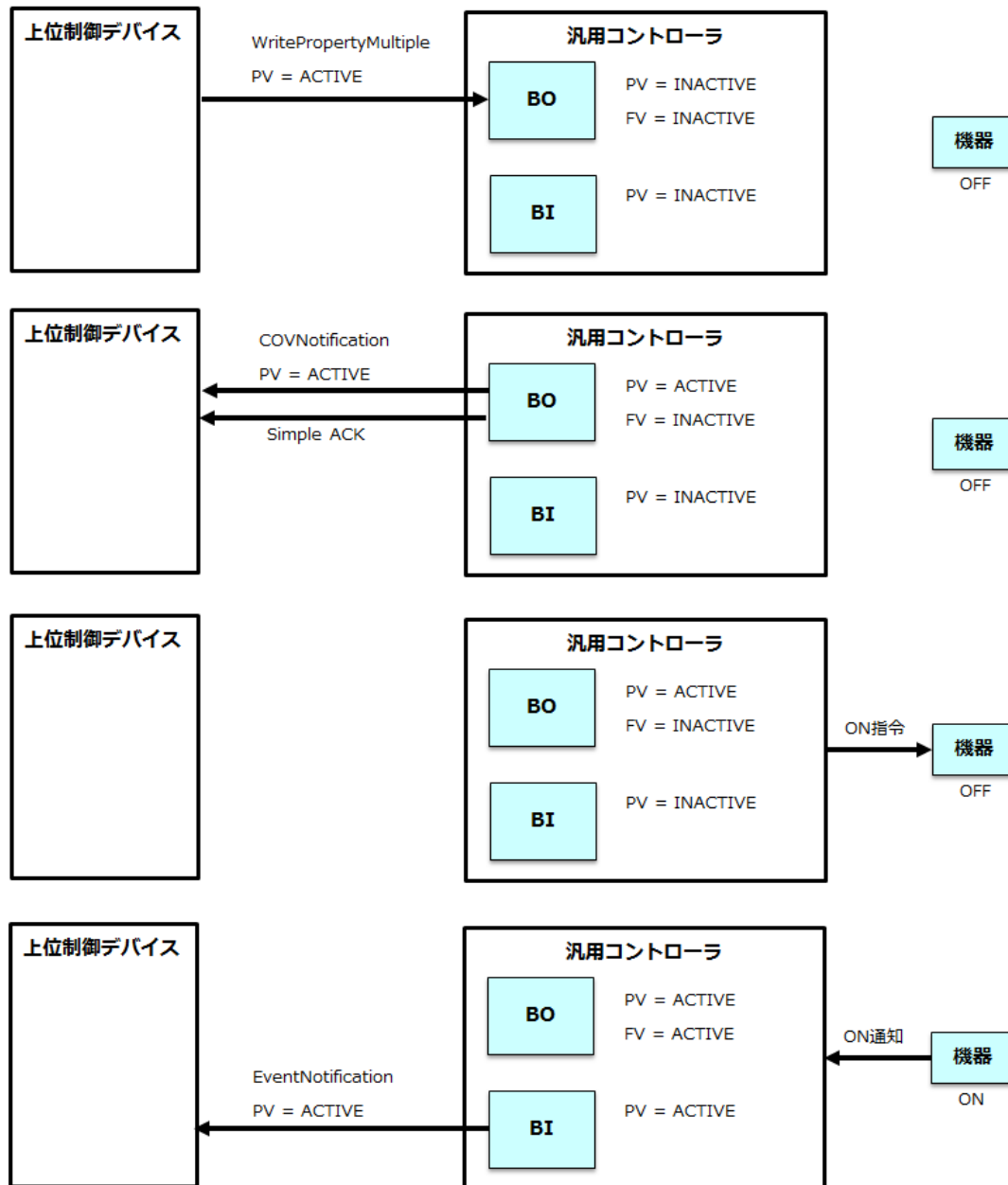
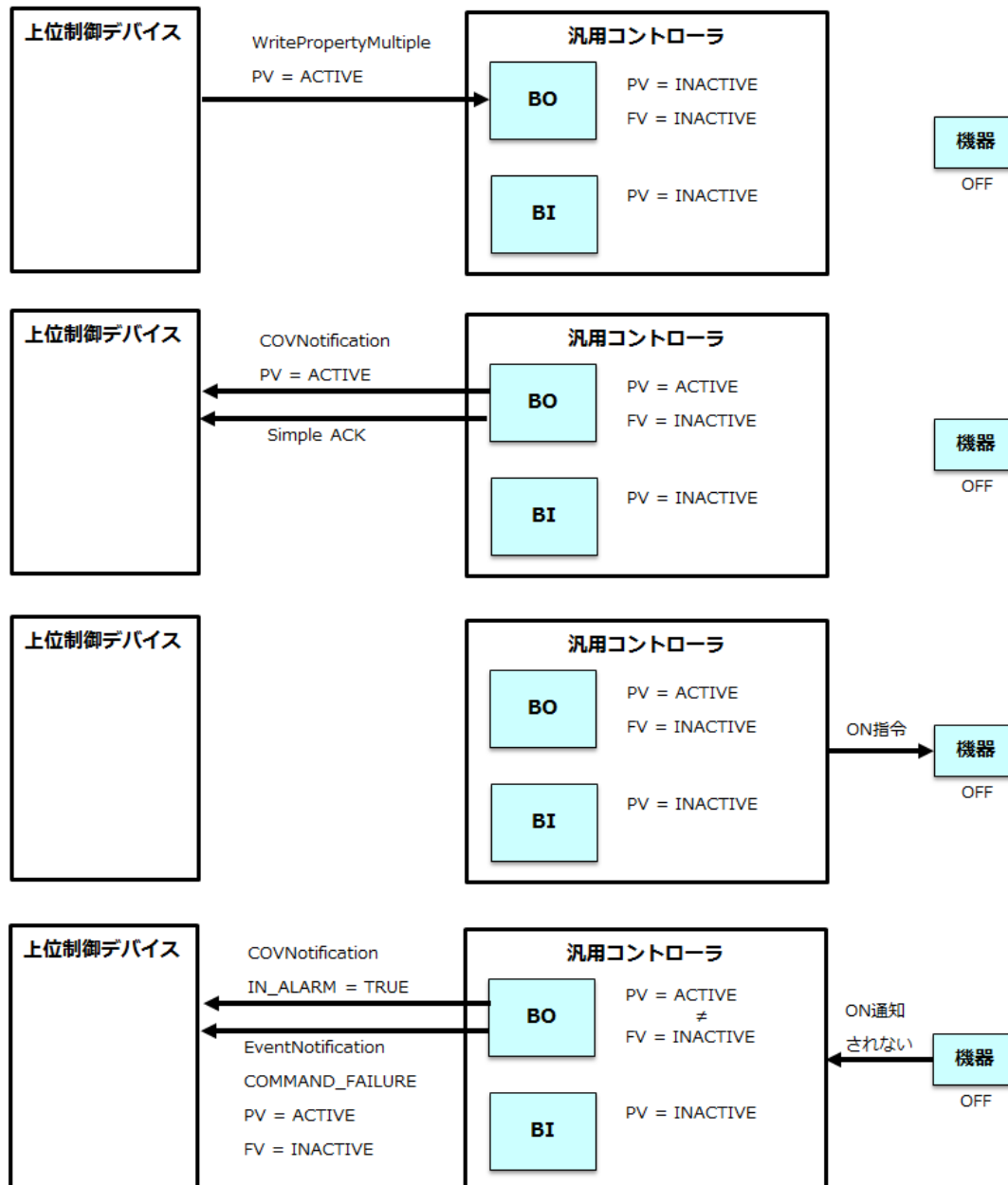


図2 発停操作(発停失敗)



4.2.4.2. 命令優先順位機能の運用

命令可能プロパティ（Present_Valueプロパティ）の命令優先順位機能はBACnet-2012の19.2 Command Prioritizationに記載されている方式を採用する。
16レベルに対する割り付けは、4.1.8. 16レベル命令優先順位方式を参照のこと。

4.2.4.3. オブジェクトの書き込み時の運用ガイド

オブジェクトに連続した書き込みを行う場合は、必ず熱源コントローラからのACK(またはNACK)を受信、もしくはタイムアウト後に次の書き込みを行うよう運用すること。

4.2.5. ポイント詳細設定

各ポイントの詳細設定には、以下の項目の設定が存在する。

(1) アナログ上下限設定

- Analog Input, Analog Output, Analog Value オブジェクトに対して与えられる。プロパティや振る舞い等は BACnet-2012 に準拠する。
- アナログ上下限監視における設定は弊社エンジニアリングツールにより設定可能である。
- BACnet 通信により複数プロパティへ設定する場合、監視の同時性を確保するため、WritePropertyMultiple による書き込みを推奨する。

(2) 運転時間・回数積算プリセット

- 運転時間のプリセットは、機器の状態を表現する BACnet オブジェクトの Elapsed_Active_Time プロパティへの書き込みにより実現する。
- 回数積算のプリセットは、機器の状態を表現する BACnet オブジェクトの Change_Of_State_Count プロパティへの書き込みにより実現する。
- 発停点の運転時間・回数積算プリセットは、機器の状態を表現する Binary Input オブジェクトに対して行う。

(3) Out of Service設定

- Out_Of_Service プロパティの値が TRUE である場合、Present_Value プロパティは物理入力から切り離され、物理入力への変化に追従しない。
また、Reliability プロパティとそれに対応する Status_Flag プロパティの FAULT フラグの状態も、物理入力から切り離される。
Present_Value と Reliability プロパティは、任意の値に変更することができ、ある特定の状態をシミュレーションする手段や試験目的のために利用できる。

4.2.6. カレンダー設定

Calendarオブジェクトの仕様は、BACnet-2012およびIEEJ-G-0006:2017に準拠する。

熱源コントローラは、Calendarオブジェクトを保持し、このCalendarオブジェクトを使用して週間スケジュールに対する例外を定義する。

(1) 仕様

Calendarオブジェクト数

最大15オブジェクト/熱源コントローラ

Date_Listプロパティのリスト数

最大60/Calendarオブジェクト

(2) 休日情報の書込みについて

休日情報の書込みは、熱源コントローラが参入完了後(システムステータスがOPERATIONALに移行した後)に上位制御デバイスが熱源コントローラに書込むものとする。

(3) Date_List中の過去の日付について

Date_Listプロパティ中の過去の日付は、上位制御デバイスから書込みにより消去するものとする。

(熱源コントローラでは、Date_Listプロパティからの過去の日付の消去は行わない)

(4) Data_Listのデータ型について

BACnetCalendarEntryの日付指定に設定できる値として、奇数日(33)、偶数日(34)の設定をサポートする。

(5) ワイルドカードの取り扱い

日付指定におけるワイルドカードの取り扱いについては、BACnet-2012に準拠する。

詳細については4.1.7. BACnetDatetime型のFF(ワイルドカード)の扱いを参照のこと。

(6) Data_Listの書込みサービス

Data_Listはリスト型のプロパティであり、WriteProperty, WritePropertyMultiple, AddListElement, RemoveListElementによる書込みをサポートする。

(7) 時刻不定時の機能停止

熱源コントローラが一度もローカル時刻を設定していない時刻不定状態のとき、カレンダーオブジェクトは動作しない。

4.2.6.1. オブジェクトの書き込み時の運用ガイド

カレンダーオブジェクトの書き込み時の運用ガイドを示す。

(1) カレンダーオブジェクトの書き込み

カレンダーオブジェクトの書き込みは、熱源コントローラにとって負荷のかかる処理なので、熱源コントローラのカレンダーオブジェクトに連続した書き込みを行う場合は、確認付きサービスを使用して行い、必ず熱源コントローラからのACK(またはNACK)を受信、もしくはタイムアウト後に次の書き込みを行うよう運用すること。

(2) カレンダーを管理するデバイスが複数の場合

カレンダーを管理するデバイスが複数となる場合には、熱源コントローラのカレンダーオブジェクトに書き込み時間をずらすなどの手段により、複数のデバイスから同時に熱源コントローラのカレンダーオブジェクトに連続した書き込みを行わないよう運用すること。

書き込み可能なBACnetListの登録上限件数

単位：件

対象プロパティ ()内は対象オブジェクト	通信先デバイスが受信できる APDU 長(byte)	備考
	1024(byte)	
Data_List(Calendar) 書き込み可能な日付の上限件数	201	BACnetCalendarEntryは、日付指定で登録されているものとする。

4.2.7. スケジュール制御

Scheduleオブジェクトの仕様は、BACnet-2012およびIEIEJ-G-0006:2017に準拠する。

4.2.7.1. 仕様

上位制御デバイスから登録した操作対象の機器を、スケジュールオブジェクトによって指定した時刻に起動または停止する。

(1) 仕様

Scheduleオブジェクト数

最大200オブジェクト/熱源コントローラ

機器登録数(List_Of_Object_Property_Referenceに追加可能な機器の上限値)

最大10機器/Scheduleオブジェクト

List_Of_Object_Property_Referenceに追加可能なプロパティ

AO、AV、BO、BV、MO、MVのPresent_Value(同じリストの中にオブジェクト種別は同一にする)

(2) Weekly_Schedule、Exception_Scheduleプロパティについて

Scheduleオブジェクトは、配列要素数7のWeekly_schedule(週間スケジュール)と配列要素数17のException_Schedule(例外スケジュール)を持つ。

上位制御デバイスからException_Scheduleに対する書込みはインデックス付きで書込むことを推奨する。

Weekly_ScheduleおよびException_Scheduleのインデックス番号のスケジュール制御における意味づけは、下記の通りである。

Weekly_Schedule 1:月曜日、2:火曜日、3:水曜日、4:木曜日、5:金曜日、6:土曜日、7:日曜日

Exception_Schedule インデックスに意味付けは行わない

* 熱源コントローラではExceptionのインデックスに意味を持たせない。ExceptionScheduleには最初何も書込まれていない。変更があった場合に書込まれる。

(3) 1日の発停回数の上限について

ひとつのスケジュール(週間スケジュール)の発停回数上限は17回である。

1日の発停回数が17回以上となる場合は、例外スケジュールを使うか、ふたつのスケジュールを使い、対象機器に同じオブジェクトを設定する。

(4) Weekly_Schedule,Exception_Schedule,List_Of_Object_Property_Referenceの整合性チェック

Weekly_Schedule(またはException_Schedule)の書込み時に指定する時刻・値のペアの'値'の型は、List_Of_Property_Referenceに登録されたプロパティの型と一致する必要がある。

'値'の型とList_Of_Property_Referenceに登録されたプロパティの型と一致していない場合、スケジュールオブジェクトのリライアビリティはコンフィグレーションエラーとなる。

(5) 過去のException_Scheduleの取り扱い

熱源コントローラでは、Periodが過去の日付となったException_Scheduleの消去は行わない。
不要となったException_Scheduleは、上位制御デバイスから消去または上書きし再利用するものとする。

(6) 日替わり時のコマンド出力について

熱源コントローラでは、0:00のスケジュールコマンドの振る舞いを、BACnet-2012のみに準拠した動作と、IEIEJ-G-0006:2017に準拠した動作を設定できる。

① BACnet-2012のみ準拠した動作

0:00のスケジュール設定値をスケジュールオブジェクトのPresent_Valueに反映させ、スケジュール対象オブジェクトのPresent_Valueに設定値を書き込む。
また、スケジュール設定値がNULLの場合は、スケジュールデフォルトの値をスケジュール対象オブジェクトのPresent_Valueに設定値を書き込む。

② IEIEJ-G-0006:2017に準拠した動作

0:00のスケジュール設定値をスケジュールオブジェクトのPresent_Valueに反映させ、スケジュール対象オブジェクトのPresent_Valueに設定値を書き込む。
スケジュール設定値がNULLの場合は、スケジュールデフォルトの値を使用する。
スケジュールデフォルト値とスケジュールオブジェクトのPresent_Valueが同値であるなら、スケジュール対象オブジェクトのPresent_Valueに設定値を書き込まない。

(7) Exception_ScheduleのPeriod

BACnetCalendarEntryの日付指定に設定できる値として、奇数日(33)、偶数日(34)の設定をサポートする。

(8) ワイルドカードの取り扱い

日付指定におけるワイルドカードの取り扱いについては、BACnet-2012に準拠する。
詳細については4.1.7. BACnetDatetime型 の FF(ワイルドカード) の扱いを参照のこと。

(9) List_Of_Object_Property_Referenceの外部デバイス指定

スケジュールオブジェクトは、熱源コントローラ自身のオブジェクトのみを参照するように制限している。
外部デバイスのオブジェクトを参照する機能はサポートしない。

(10) List_Of_Object_Property_Reference, Weekly_Scheduleの書込みサービス

List_Of_Object_Property_Referenceと、Weekly_Scheduleの配列要素であるBACnetDailySchedule型はリスト型である。
これらのプロパティに対して、WriteProperty, WritePropertyMultiple, AddListElement, RemoveListElementによる書込みをサポートする。

(11) 時刻不定時の機能停止

熱源コントローラが一度もローカル時刻を設定していない時刻不定状態のとき、スケジュールオブジェクトは動作しない。

4.2.7.2. BACnet のスケジュールについて

BACnetのスケジュールを理解する上で、Weekly_ScheduleとException_Schedule、およびSchedule_Defaultの3つのプロパティの値と対象機器のスケジュールの関係の理解することが重要となる。

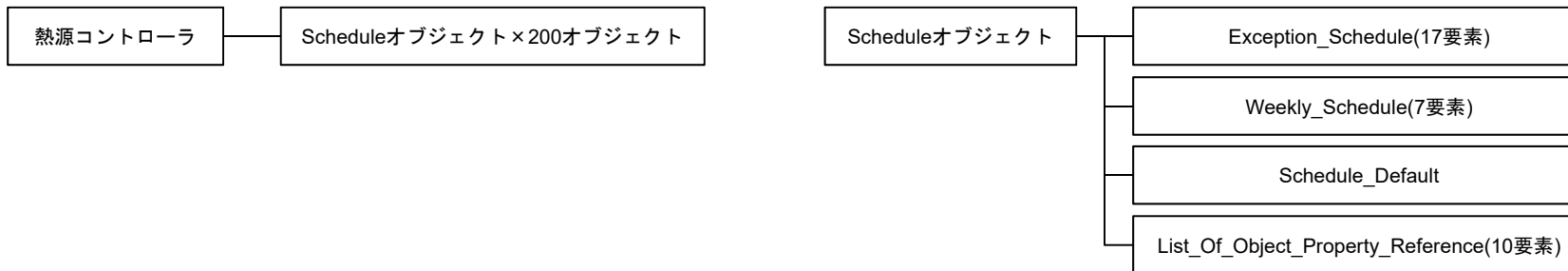
本節では、上記関係について解説する。

(1) Scheduleオブジェクトのプロパティ

熱源コントローラあたり200オブジェクトのScheduleオブジェクトを持つ。

Scheduleオブジェクト1オブジェクトは、下記に示す要素を持つ。

Weekly_Scheduleプロパティ	7要素
Exception_Scheduleプロパティ	17要素
Schedule_Defaultプロパティ	10要素
List_Of_Object_Property_Referenceプロパティ	10要素

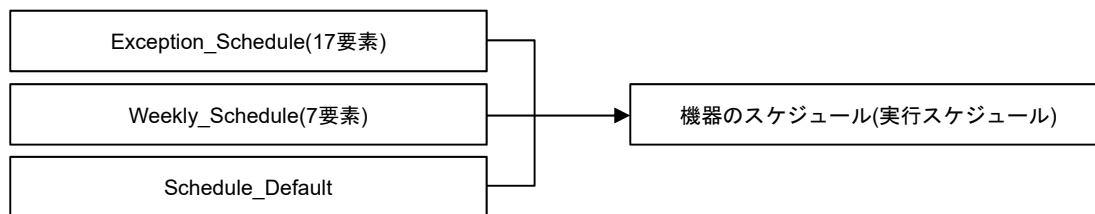


Scheduleオブジェクトの各プロパティの用途を下記に示す。

プロパティ	用途
Weekly_Schedule	各曜日のスケジュールを設定する。一般的、通常の日のスケジュールを定義するために用いる。 各要素は1~7のindexで識別する。 Index1から7の順に、それぞれ月曜から日曜のスケジュールを設定する。
Exception_Schedule	Weekly_Scheduleと異なるスケジュールで運転したいときに、日にちを指定してその日のスケジュールを定義するために用いる。 各要素は1~17のindexで識別する。各要素の用途は、上位制御デバイスが決定する。
Schedule_Default	Weekly_Schedule, Exception_Scheduleで有効な範囲でない時間帯の対象機器の状態を定義する。
List_Of_Object_Property_Reference	スケジュールの対象機器を指定する。 1要素で1台の対象機器を指定するため、1スケジュールオブジェクトあたり10台の機器を設定できる。

(2) Scheduleオブジェクトのプロパティと機器のスケジュールの関係

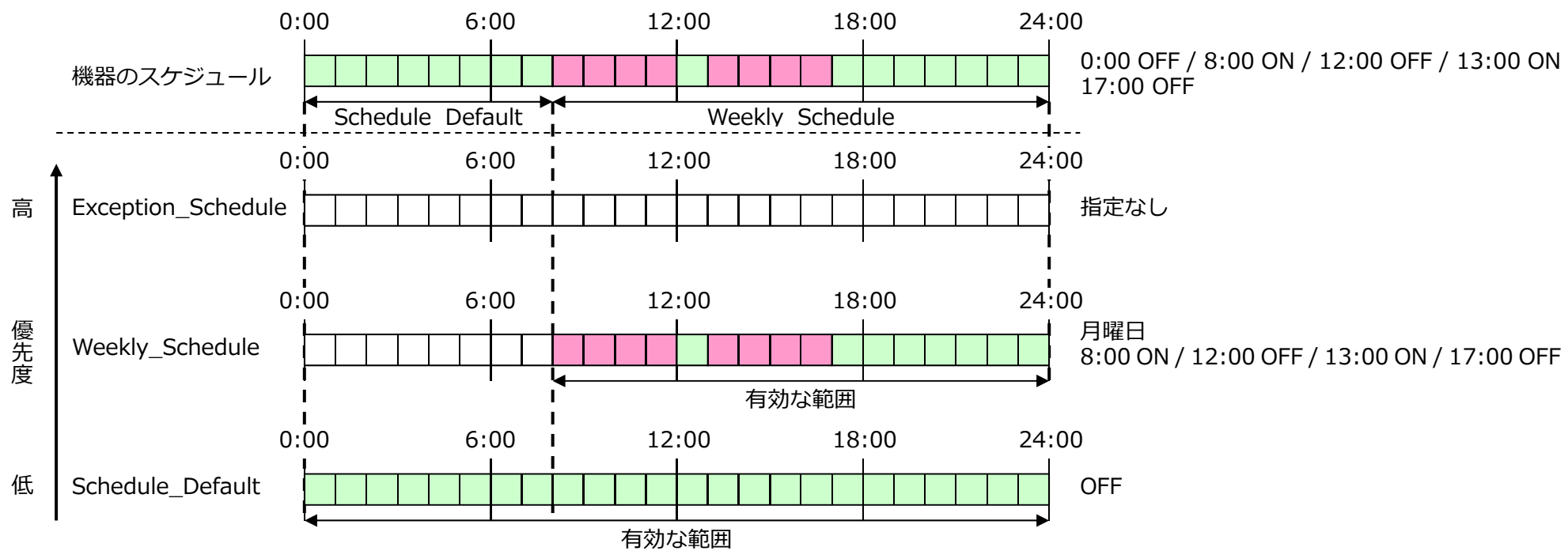
Weekly_ScheduleとException_Schedule、およびSchedule_Defaultの3つのプロパティの値によって機器のスケジュール（ある日の機器のON/OFF時刻）が決まる。



これら3つのプロパティには優先度がある。Exception_Scheduleプロパティ最も優先度が高く、次にWeekly_Schedule、最も優先度が低いのがSchedule_Defaultとなる。これら3つのプロパティには有効な範囲があり、機器のスケジュールは優先度の最も高い有効なプロパティのスケジュールとなる。有効な範囲は、Schedule_Defaultについては1日中有効、Exception_ScheduleおよびWeekly_Scheduleについては最も早いコマンドから終日である。(Nullを除いた場合)

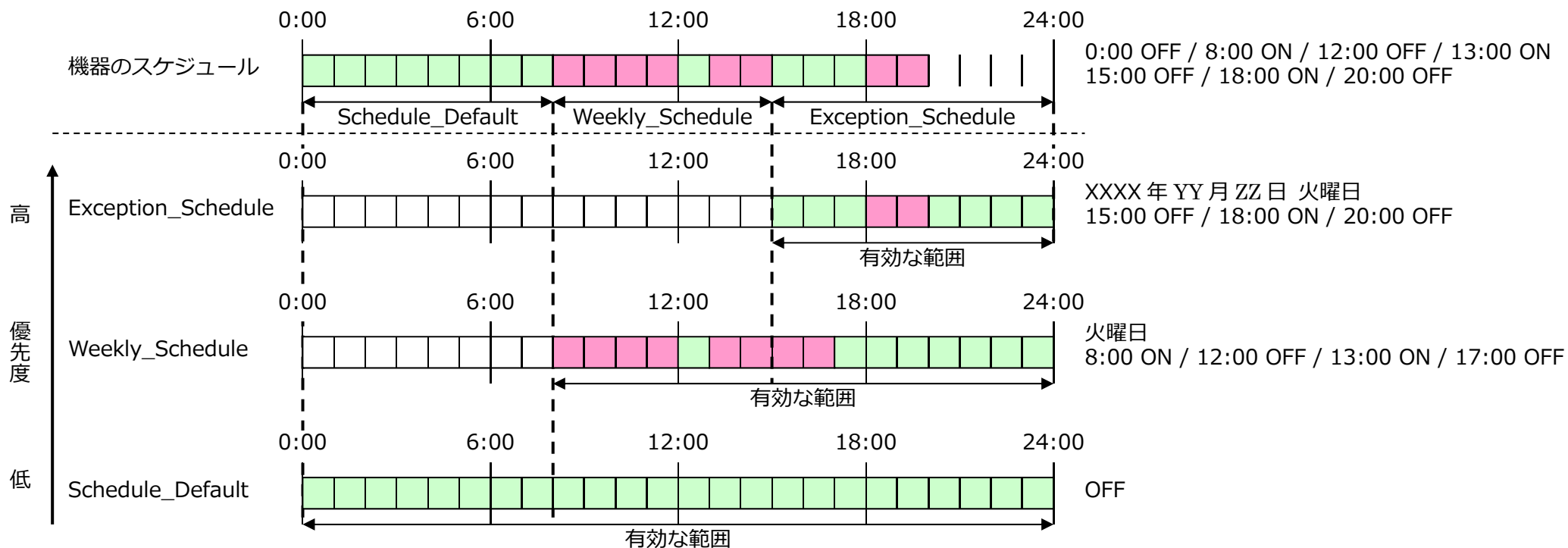
例1. Exception_Scheduleを指定しない場合

ON
OFF



例2. Exception_Scheduleを指定する(通常とは異なる)場合

ON
OFF



4.2.7.3. オブジェクトの書き込み時の運用ガイド

スケジュールオブジェクトの書き込み時の運用ガイドを示す。

(1) スケジュールオブジェクトの書き込み

スケジュールオブジェクトの書き込みは、熱源コントローラにとって負荷のかかる処理なので、上位制御デバイスから熱源コントローラのスケジュールオブジェクトに連続した書き込みを行う場合には、書き込みに対して、必ず熱源コントローラからのACK(またはNACK)を受信、もしくはタイムアウト後に次の書き込みを行うよう運用すること。

(2) 複数デバイスによるスケジュールオブジェクトの管理

スケジュールを管理するデバイスが複数となるような場合には、熱源コントローラのスケジュールオブジェクトに書き込む時間をずらすなどの手段により、複数のデバイスから同時に熱源コントローラのスケジュールオブジェクトに連続した書き込みを行わないよう運用すること。

(3) カレンダーオブジェクトとスケジュールオブジェクトの連続した書き込みの禁止

スケジュールオブジェクトへの連続した書き込みが発生する場合、上位制御デバイスにカレンダーなどの情報から機器の実行計画を生成する機能を備えている場合がほとんどなので、カレンダーオブジェクトに対する連続した書き込みとスケジュールオブジェクトに対する連続した書き込みの双方が必要な場合は少ないと考えられるが、そのような場合はスケジュールオブジェクトとカレンダーオブジェクトに書き込む時間をずらすなどの手段により、同時にスケジュールオブジェクトとカレンダーオブジェクトの連続した書き込みを行わないよう運用すること。

4.2.8. トレンドログの収集

Trend-Logオブジェクトの仕様は、BACnet-2012に準拠する。

(1) 仕様

Trend-Logオブジェクト数

最大3300オブジェクト/熱源コントローラ

Log_Bufferプロパティのリスト数

最大576/Trend-Logオブジェクト

* 1データを10分周期で収集し、データは576保存できるので、96時間分が蓄積可能な期間である。

ロギングタイプ

ポーリング	サポートする
COV	サポートしない
トリガー	サポートしない

ログ収集期間

開始時刻	指定なし
終了時刻	指定なし

トレンドバッファフル時の処理

上書きする

通告スレッシュホールド

540

(2) ポーリング周期について

トレンドログの収集周期は10分固定で動作する。非常時監視点については1分固定とする。

(3) ログデータのバックアップ

トレンドログで収集したデータは、バックアップ対象に含まれない。

データは不揮発性メモリに保存するので、熱源コントローラの電源が切ったり、再起動を行うとログは削除される。

(4) 時刻不特定の機能停止

熱源コントローラが一度もローカル時刻を設定していない時刻不定状態のとき、トレンドログオブジェクトは動作しない。

(5) Log_Bufferの取得方法

Log_BufferはBACnet-2012に準拠し、ReadProperty,ReadPropertyMultipleサービスによる取得は行えない。

ReadRangeサービスを使用することで、Log_Bufferの情報を取得することができる。

Log_Bufferに対するReadRangeでは、レンジ指定方法のBy Position/By Time/By SequenceNumberの全てのオプションをサポートする。

トレンドログはバッファフルのとき、576データと容量が大きい。

1度のReadRangeで全てのデータを取りきれない時は、セグメンテーション機能を使用するか、ReadRangeを分割して実行する必要がある。

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考
<p>(1) By Time Service = ReadRange 'Object Identifier' = (Trend Log, Instance N) 'Property Identifier' = Log_Buffer 'Range' 'By Time' 'Reference Time' = (YYYYMMDD (W), HH:MM: SS.XX) 'Count' = N</p> <p>(2) By SequenceNumber Service = ReadRange 'Object Identifier' = (Trend Log, Instance N) 'Property Identifier' = Log_Buffer 'Range' 'By SequenceNumber' 'referenceIndex' = N 'Count' = N</p> <p>(3) By Position Service = ReadRange 'Object Identifier' = (Trend Log, Instance N) 'Property Identifier' = Log_Buffer 'Range' 'By Position' 'referenceIndex' = N 'Count' = N</p>	<p>← →</p> <p>Service = ReadRange-ACK 'Object Identifier' = (Trend Log, Instance N) 'Property Identifier' = Log_Buffer 'Result Flags' = (TRUE/FALSE, TRUE/FALSE, TRUE/FALSE) 'Item Count' = N 'Item Data' = (Log_Buffer) 'First Sequence Number' = N</p> <p>← →</p> <p>Service = ReadRange-ACK 'Object Identifier' = (Trend Log, Instance N) 'Property Identifier' = Log_Buffer 'Result Flags' = (TRUE/FALSE, TRUE/FALSE, TRUE/FALSE) 'Item Count' = N 'Item Data' = (Log_Buffer) 'First Sequence Number' = N</p> <p>← →</p> <p>Service = ReadRange-ACK 'Object Identifier' = (Trend Log, Instance N) 'Property Identifier' = Log_Buffer 'Result Flags' = (TRUE/FALSE, TRUE/FALSE, TRUE/FALSE) 'Item Count' = N 'Item Data' = (Log_Buffer)</p>	

4.2.9. 電力デマンド

熱源コントローラにて電力デマンド制御は実施しない。「3.2.4.2 命令優先順位機能の運用」に従った動作を実施するのみである。

4.2.10. 停電・復電制御

4.2.10.1. 仕様

(1) 用途

停電制御は、停止したと判断される有停フィールド機器と紐づいた、停復電制御に対応する各オブジェクトに対して、DDCプログラムやタイムスケジュールから自動的に起動されないように抑制することを目的で使用する。

復電制御は、各オブジェクトに対して、その時点におけるあるべき状態に戻すことを目的で使用する。

(2) 管理系統数

1系統

(3) オブジェクト

停復電制御を実施するために以下に示すオブジェクトを提供する。

弊社エンジニアリングツールにて、任意のインスタンスを停復電制御用オブジェクトとして割り当てることができる。

1) BIオブジェクト(停電情報)

Present_Value

商用正常(停電からの復帰)	0
商用停電発生	1

用途

停電の発生、または停電からの復旧の通知を受け取るために使用する。

サービス

停復電の通知はConfirmedEventNotificationまたはUnconfirmedCOVNotificationは使用する。

または、定期スキャンによる監視ならばReadPropertyまたはReadPropertyMultipleを使用する。

2) MIオブジェクト(停電中ステータス)

Present_Value

正常	1
停電中	2
復電待ち	3

用途

熱源コントローラが、別のデバイスに停電中のステータスを通知するために使用する。

サービス

停電中ステータスの通知はConfirmedEventNotificationまたはUnconfirmedCOVNotificationは使用する。

3) BVオブジェクト(一括復帰指令)

Present_Value

復電指令	1
正常	0

用途

上位制御デバイスが熱源コントローラに復電指令を行うために使用する。
復電制御完了後に、Present_Valueは自動的に0に戻る。

サービス

復電指令はWritePropertyまたはWritePropertyMultipleは使用する。

(4) 運用手順

- 1) 停復電制御を実施するためのインタフェースとなる各オブジェクトを、弊社エンジニアリングツールを使用して下記の登録を行う。
 - ① 停電情報の参照として、任意のBIオブジェクトを関連付ける。
 - ② 停電中ステータスの出力先として、任意のMIオブジェクトを関連付ける。
 - ③ 一括復帰指令の参照として、任意のBVオブジェクトを関連付ける。
- 2) 熱源コントローラが停電情報を参照する方法として割り当てたBIオブジェクトに以下の2通りの方法を提供する。(方法は排他とする)
 - ① 停電情報の発報元B-BCが管理している停電情報のサブスクライブなし定周期COVおよび変化時COVの受信による(COVはブロードキャスト配信)
 - ② 停電情報の発報元B-BCの停電情報を管理するBIオブジェクトに対する定周期スキャンによる
- 3) 停電中ステータスは上位制御デバイスにイベント通告する。このため、停電中ステータス配信用のMIオブジェクトのアラーム値は下記の設定とする。

アラーム値：正常(1)、停電中(2)、復電待ち(3)

上位制御デバイスに対してはイベント通告を使用するが、B-BCなどの他デバイスに対してはサブスクライブなしのCOV通告を使用する。
そのため必要に応じて、該当するMIオブジェクトの静的な定周期COVを有効にする。

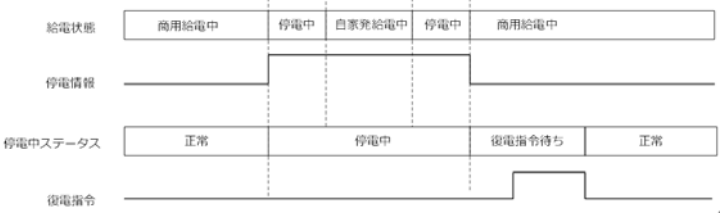
(5) 停電時の動作

- 1) 熱源コントローラはBIオブジェクトのPresent_Valueが商用停電発生(1)に変化したことをもって、商用電源の停電を検出する。
- 2) 熱源コントローラはBO,MO,AOオブジェクトの出力を抑制する停電制御を実行する。
- 3) 熱源コントローラはMIオブジェクトのPresent_Valueを停電中(2)に変化させる。
値が変化したことは、イベントまたはCOVを使用して上位制御デバイスなどの外部デバイスに通知する。

(6) 復電時の動作

- 1) 熱源コントローラはBIオブジェクトのPresent_Valueを商用正常(0)に変化したことをもって、商用電源の復電を検出する。
- 2) 熱源コントローラはMIオブジェクトのPresent_Valueを復電待ち(3)に変化させる。
値が変化したことは、イベントまたはCOVを使用して上位制御デバイスなどの外部デバイスに通知する。
- 3) 上位制御デバイスは熱源コントローラのBVオブジェクトのPresent_ValueにACTIVE(1)を書き込むことで、復電指令を通知する。
(停電情報が正常に戻ると、自動的にBVオブジェクトのPresent_Valueの値はINACTIVE(0)に戻る)
- 4) 熱源コントローラはBO,MO,AOオブジェクトに対して復電制御を実施する。
- 5) 熱源コントローラはMIオブジェクトのPresent_Valueを正常(1)に変化させる。
値が変化したことは、イベントまたはCOVを使用して上位制御デバイスなどの外部デバイスに通知する。

停電情報の発報元B-BBC	熱源コントローラ	備考	
<p>(1) 停電発生/復旧の通知</p> <p><COVによる停電発生/復旧の通知> Service = UnconfirmedCOVNotification ‘Subscriber Process Identifier’ = 0 ‘Initializing’ = (Device, Instance N) ‘Monitored Object Identifier’ = (Binary Input, Instance N) ‘Time Remaining’ = 0 ‘List of Values’ = ((Present_Value, N), Status_Flags, (FALSE, FALSE, FALSE, FALSE))</p> <p>‘List of Read Access Results’ =((Binary Input, Instance N), (Present_Value, N))</p> <p>停電情報用のBIのPresent_Value =0:商用正常(復帰) =1:商用停電発生</p>	<p>→</p> <p>←</p> <p>→</p>	<p><定周期スキャンによる停電情報の監視> Service = ReadPropertyMultiple ‘List of Read Access Specification’ = ((Binary Input Instance N), (Present_Value))</p>	

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考									
<p>(2) 停電中ステータス通知</p> <p>正常応答 ACK返信</p>	<p>←</p> <p>→</p> <p><イベントによる停電中ステータスの通知></p> <p>Service = ConfirmedEventNotification</p> <p>'Process Identifier' =</p> <p>Notification Classオブジェクトに設定されたRecipient_Listの値</p> <p>'Initializing Device Identifier' = (Device, Instance N)</p> <p>'Event Object Identifier' = (Multi-state Input, Instance N)</p> <p>'Time Stamp' = (YYYYMMDD (W), HH:MM: SS.XX)),</p> <p>'Notification_Class' = Notification_Classプロパティの値</p> <p>'Priority' = Notification_Classオブジェクトに設定されたPriorityの値</p> <p>'Event Type' = CHANGE_OF_STATE</p> <p>'Notify_Type' =ALARM/EVENT</p> <p>'AckRequired'=FALSE</p> <p>'From State'=NORMAL/OFFNORMAL</p> <p>'To State'=OFFNORMAL/NORMAL</p> <p>'Event Values' =</p> <p>((Present_Value, N),</p> <p>Status_Flags, (TRUE/FALSE, FALSE, FALSE, FALSE))</p> <p>停電ステータス用のMIのPresent_Value</p> <p>=1:正常</p> <p>=2:停電中</p> <p>=3:復電待ち</p>  <p>給電状態</p> <table border="1" data-bbox="1189 858 1780 890"> <tr> <td>商用給電中</td> <td>停電中</td> <td>自家発電給電中</td> <td>停電中</td> <td>商用給電中</td> </tr> </table> <p>停電情報</p> <p>停電中ステータス</p> <table border="1" data-bbox="1189 978 1780 1010"> <tr> <td>正常</td> <td>停電中</td> <td>復電指令待ち</td> <td>正常</td> </tr> </table> <p>復電指令</p>	商用給電中	停電中	自家発電給電中	停電中	商用給電中	正常	停電中	復電指令待ち	正常	
商用給電中	停電中	自家発電給電中	停電中	商用給電中							
正常	停電中	復電指令待ち	正常								

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考
	<p>←</p> <p><COVによる停電中ステータスの通知> Service = UnconfirmedCOVNotification 'Subscriber Process Identifier' = 0 'Initializing Device Identifier' = (Device, Instance N) 'Monitored Object Identifier' = (Multi-state Input, Instance N) 'Time Remaining' = 0 'List of Values' = ((Present_Value, N), Status_Flags, (FALSE, FALSE, FALSE, FALSE))</p> <p>停電ステータス用のMIのPresent_Value =1:正常 =2:停電中 =3:復電待ち</p>	

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考
<p>(3) 復電指令</p> <p>Service = WritePropertyMultiple 'List of Write Access Specifications' = ((Binary Value N), (Present_Value, ACTIVE))</p>	<p>→ 正常応答 ← ACK返信</p>	

4.2.11. 自家発制御

熱源コントローラは自家発制御を実施しない。

4.2.12. 火災制御

熱源コントローラにて火災制御は実施しない。「3.2.4.2 命令優先順位機能の運用」に従った動作を実施するのみである。

4.2.13. 設備関連携制御

設備間連携制御においては熱源コントローラが連携情報を取得する側で運用する。

4.2.3.3. SubscribeCOVサービス運用ガイドを参照のこと。

4.2.14. デバイス管理

4.2.14.1. Device CommunicationControl

熱源コントローラは、DeviceCommunicationControlサービスによってBACnet通信機能を停止/再開する制御する。
この機能によりBACnet以外の通信に影響を与えることはない。

ユーザ	熱源コントローラ	備考
<p>(1) BACnet通信機能の停止/再開</p> <p>Service = Device CommunicationControl 'Time Duration' = 0~65535 'Enable/Disable' = (Enable/Disable) 'Password' = 熱源コントローラに設定したパスワード</p>	<p>→ 正常応答 ← ACK返信</p>	<p>パスワードの初期値はAzbilとする。 弊社エンジニアリングツールで設定変更が可能である。</p>

4.2.14.2. ReinitializeDevice

熱源コントローラは、ReinitializeDeviceサービスによってBACnet通信機能のリスタートを制御する。

ユーザ	熱源コントローラ	備考
<p>(1) デバイスのリスタート指令</p> <p>Service = ReinitializeDevice 'Reinitialized State Of Device' = (coldstart/warmstart) 'Enable/Disable' = (Enable/Disable) 'Password' = 熱源コントローラに設定したパスワード</p> <p>パスワードの初期値はAzbilとする。 弊社エンジニアリングツールで設定変更が可能である。</p>	<p>→ 正常応答 ← ACK返信</p>	

4.2.14.3. Who-Is

熱源コントローラはWho-Isサービスを受信すると、I-Amを応答する。

BACnetデバイス識別子のレンジ指定があった場合、熱源コントローラのBACnetデバイス識別子がレンジ範囲内に収まる条件のときのみ、I-Amを応答する。

復電時の全デバイスが一斉に起動するような場合に、Who-IsによるI-Am応答がバースト的に発生する。

これを避けるために、Who-Is受信からI-Amを送信するまでの間隔に遅延時間を設けている。

遅延時間はBACnetデバイス識別子を元に下記の計算式を用いて決定する。

$$\text{応答遅延時間(ミリ秒)} = (\text{BACnetデバイス識別子のインスタンスID} \% 50) \times 100$$

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考
<p>(1) オブジェクト問い合わせ</p> <p>Service = Who-Is ('Device Instance Range Low Limit' = 検索範囲となるBACnetデバイス識別子の下限) ('Device Instance Range High Limit' = 検索範囲となるBACnetデバイス識別子の上限)</p>	<p style="text-align: center;">→</p> <p>Service = I-Am</p> <p style="text-align: center;">←</p> <p>'I-Am Device Identifier' = 熱源コントローラのBACnetデバイス識別子 'Max APDU Length Accepted' = 最大APDU長 'Vendor Identifier' = 85</p>	

4.2.14.4. Who-Has

熱源コントローラは、Who-Hasサービスによって該当するオブジェクトが存在している場合、I-Haveを応答する。

Who-HasはWho-Isと同じく、応答遅延時間を設けてI-Haveを応答する。

$$\text{応答遅延時間(ミリ秒)} = (\text{BACnetデバイス識別子のインスタンスID} \% 50) \times 100$$

上位制御デバイス	熱源コントローラ	備考
<p>(1) オブジェクト問い合わせ</p> <p>Service = Who-Has 'Object Identifier'/'Object Name' = 問い合わせ対象のオブジェクト識別子/問い合わせ対象のオブジェクト名 ('Device Instance Range Low Limit' = 検索範囲となるBACnetデバイス識別子の下限) ('Device Instance Range High Limit' = 検索範囲となるBACnetデバイス識別子の上限)</p>	<p style="text-align: center;">→</p> <p>Service = I-Am</p> <p style="text-align: center;">←</p> <p>'Device Identifier' = 熱源コントローラのBACnetデバイス識別子 'Object Identifier' = 該当したオブジェクトのオブジェクト識別子 'Object Name' = 該当したオブジェクトのオブジェクト名</p>	

4.3. クライアント機能(監視する側)

4.3.1. 監視機能とメッセージ対応表

(1/2)

機能	内容	BACnet	備考
ポイント状態監視	下位接続デバイスの持つポイント情報を熱源コントローラにて監視する。	(1) Service: ReadPropertyMultiple / ReadProperty Object: AC, AI, AO, AV, BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: Present_Value, Status_Flags, Feedback_Value, 他	使用するプロパティは4.3.2.3. 対象プロパティを参照。
トレンドデータ収集	熱源コントローラはトレンドデータの収集は行わない。		
ポイント警報監視 ポイント状態変化監視 (Status_FlagsのIN_ALARMビットまたはFAULTビットの変化を伴う変化)	熱源コントローラでは警報受信は行わない。		
ポイント状態変化監視 (Status_FlagsのIN_ALARMビット、FAULTビットのいずれの変化も伴わない変化)	各種状態変化情報が下位接続デバイスから通知された際、上位制御デバイスにてデータの更新を行う。	(1) Service: ConfirmedCOVNotification Object: BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: Present_Value, Status_Flags (2) Service: UnconfirmedCOVNotification Object: BI, BO, BV, MI, MO, MV Property: Present_Value, Status_Flags	
ポイント発停/設定	熱源コントローラより発停操作および、設定値変更操作、積算プリセット操作を行う。	(1) Service: WritePropertyMultiple Object: AC, AO, AV, BO, BV, MO, MV Property: Present_Value(AC以外), Value_Set(AC) Priority: 1~16	プライオリティは機能ごとの設定に従う。
アナログ上下限設定	熱源コントローラより下位BACnetデバイスのAI、AO、AVに対して上下限設定を行う。	(1) Service: WritePropertyMultiple Object: AI, AO, AV Property: High_Limit, Low_Limit, Deadband, Limit_Enable, Time_Delay, Time_Delay_Normal	
復電指令	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの復電指令は行わない。		
火災解除指令	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの火災解除指令は行わない。		
スケジュール	熱源コントローラでは下位接続デバイスへのスケジュール展開は行わない。		
カレンダー	熱源コントローラでは下位接続デバイスへのカレンダーの展開は行わない。		
時刻	熱源コントローラが時刻配信を行う。	(1) Service: TimeSynchronization	
デバイス状態監視	熱源コントローラがデバイスの状態監視を行う。取得したデータをデバイス情報に反映する。	(1) Service: ReadProperty Object: Device Property: System_Status	
アドレス解決	熱源コントローラがダイナミックアドレスバインド機能で登録されたデバイスのアドレス解決を行う。	(1) Service: Who-Is	
	Restart_Notification_RecipientsプロパティにBACnetデバイス識別子指定で登録された場合に、アドレス解決を行う。	(1) Service: Who-Is	

機能	内容	BACnet	備考
コントローラ異常	熱源コントローラでは下位接続デバイスに接続されているコントローラの監視は行わない。		
電力デマンド警報受信	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの電力デマンド警報受信は行わない。		
自家発負荷制御表示	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの自家発負荷制御表示は行わない。		
活性経過時間プリセット	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの活性経過時間プリセットは行わない。		
状態変化回数プリセット	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの状態変化回数プリセットは行わない。		
変化量上下限監視設定	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの変化量上下限監視は行わない。		
電力デマンド監視	熱源コントローラでは下位接続デバイスへの電力デマンド監視は行わない。		

4.3.2. 定周期スキャン

熱源コントローラは、外部デバイスから情報を定期的に取得する定周期スキャン機能を提供する。ReadPropertyまたはReadPropertyMultipleを使用して、外部デバイスから定周期で情報を取得することができる。

4.3.2.1. 取得タイミング

オブジェクトごとに設定されるスキャン周期の周期で取得する。
設定できるスキャン周期は5/10/30/60秒から選択する。

4.3.2.2. 定周期リクエスト

ReadPropertyMultipleを使用する場合、取得対象プロパティを一つのリクエストにまとめて送信する。
リクエスト要求のサイズが大きくなりすぎた場合は、ReadPropertyMultipleは送信されない。
下記に示すAPDU長に収まるように取得対象プロパティ数を調整する必要がある。

- 1) MSTPチャンネルに対するリクエスト
最大APDU長 453
- 2) IPネットワークに対するリクエスト
最大APDU長 1024 (弊社エンジニアリングツールで設定変更可能)

* セグメンテーションが有効な場合は、最大APDU長×セグメンテーション数がリクエスト可能なサイズになる。

4.3.2.3. 対象プロパティ

定周期スキャンで取得可能なプロパティは下表の通りである。

(1/2)

オブジェクト	プロパティ識別子	データ型	レンジ	備考
Accumulator	Present_Value	符号無し整数型	0~* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
Analog Input	Present_Value	実数型	* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
Analog Output	Present_Value	実数型	* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
	Priority_Array	BACnetPriorityArray型	-	
Analog Value	Present_Value	実数型	* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
	Priority_Array	BACnetPriorityArray型	-	
Binary Input	Present_Value	BACnetBinaryPV型	inactive(0) / active(1)	
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
Binary Output	Present_Value	BACnetBinaryPV型	inactive(0) / active(1)	
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
	Priority_Array	BACnetPriorityArray型	-	
Binary Value	Present_Value	BACnetBinaryPV型	inactive(0) / active(1)	
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット：TRUE or FALSE	
Device	System_Status	BACnetDeviceStatus型	{ OPERATIONAL, OPERATIONAL_READ_ONLY, DOWNLOAD_REQUIRED, DOWNLOAD_IN_PROGRESS, NON_OPERATIONAL, BACKUP_IN_PROGRESS,.. * ¹ }	*1 取得したSystem_Status値を反映する。

オブジェクト	プロパティ識別子	データ型	レンジ	備考
Multi-State Input	Present_Value	符号無し整数型	1~* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット : TRUE or FALSE	
Multi-State Output	Present_Value	符号無し整数型	1~* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット : TRUE or FALSE	
	Priority_Array	BACnetPriorityArray型	-	
Multi-State Value	Present_Value	符号無し整数型	1~* ¹	*1 弊社エンジニアリングツールで監視対象プロパティのレンジを設定する必要がある。
	Status_Flags	BACnetStatusFlags型	各ビット : TRUE or FALSE	
	Priority_Array	BACnetPriorityArray型	-	

4.3.3. 状態変化/警報通知

熱源コントローラは警報発生・復帰の通知を下位接続デバイスから受信をサポートしない。状態変化はCOV通告の受信をサポートし、イベント通告による受信はサポートしない。状態変化の通知を下位接続デバイスから受信した場合、対応するIOオブジェクトの値を更新する。

4.3.3.1. SubscribeCOV サービス登録

COVの通知が必要なオブジェクトに対し、熱源コントローラはSubscribeCOVサービスを発行する。

(1) パラメータ

SubscribeCOVサービスの登録パラメータは以下の値を、弊社エンジニアリングツールで設定可能である。

Issue Confirmed Notification : TRUE/FALSE

Lifetime = 0,30~28800秒(0は永続を示す、デフォルトは28800秒)

(2) 対象オブジェクト

熱源コントローラがSubscribeCOVサービス登録を行う対象のオブジェクトは、AI、AO、AV、BI、BO、BV、MI、MO、MVである。

ACオブジェクトに対してはSubscribeCOVサービスを発行しない。

(3) 送信タイミング

Subscribeサービス登録を行うタイミングは下記の通り。

- ① SubscribeCOV送信後から、Lifetime値の80%の時間が経過した時
- ② SubscribeCOVサービス登録対象となっているデバイスのステータスが、デバイス監視機能によってNon-OperationalからOperationalに切り替わった時
- ③ SubscribeCOVサービス登録するデバイスを新規に追加した時

4.3.4. 発停/設定操作

4.3.4.1. 仕様

熱源コントローラは、上位制御デバイスもしくは現場操作器よりのON/OFF指令により、現場動力機器に対して出力を行う。詳細は4.2.4 発停/設定操作を参照。

4.3.5. イベント出力

4.3.5.1. 対象プロパティ

イベント出力で書込み可能なプロパティは下表の通りである。

オブジェクト	プロパティ識別子	データ型	備考
Accumulator	Out_Of_Service	論理値型	
	Value_Set	符号無し整数型	
Analog Input	Out_Of_Service	論理値型	
Analog Output	Out_Of_Service	論理値型	
	Present_Value	実数型	
Analog Value	Out_Of_Service	論理値型	
	Present_Value	実数型	
Binary Input	Out_Of_Service	論理値型	
Binary Output	Out_Of_Service	論理値型	
	Present_Value	BACnetBinaryPV型	
Binary Value	Out_Of_Service	論理値型	
	Present_Value	BACnetBinaryPV型	
Multi-State Input	Out_Of_Service	論理値型	
Multi-State Output	Out_Of_Service	論理値型	
	Present_Value	符号無し整数型	
Multi-State Value	Out_Of_Service	論理値型	
	Present_Value	符号無し整数型	

4.3.5.2. 命令可能プロパティに対する書込み優先順位

熱源コントローラからの命令可能プロパティに対する書き込みでは優先順位を付加して書き込みを行う。

16レベルに対する割り付けは、4.1.8.16レベル命令優先順位方式を参照のこと。

4.3.6. 協調連携制御

(1) 概要

外部モード情報(外気温度、外気湿度、降雨情報などの各BACnetデバイスが共通的に認識すべき情報)を、複数デバイス間で効率よく共有する仕組みとして、SubscribeCOV登録なしでUnconfirmedCOVNotificationサービスによるCOV通知を定期的に送信する機能を提供する。

(2) 通知先の上限

1つのオブジェクトに登録可能な通知先(上位制御デバイス、熱源コントローラなど)の上限：5

* 弊社が独自に提供するCOV通告クラスと関連付けることで通知先を指定する。COV通告クラスは5個まで登録可能である。

(3) 更新周期

更新周期は、COV通知対処となるIOオブジェクト単位に指定する。

周期時間は0、30～3600秒の範囲で設定可能である。0は定周期のCOV通告機能が無効であることを示す。

(4) 台数の目安

外部モード情報が必要となるデバイスが15台以上の場合に、協調連携制御によるCOV通告を使用することを推奨する。

外部モード情報がデジタル情報であり、変化時のCOV通告を行うとした条件のとき、SubscribeCOV登録の制約により3台以上の場合に、協調連携制御によるCOV通告を使用することを推奨する。

* ブロードキャストを使用するので、ネットワークトラフィックを考慮し、必要なオブジェクトのみ協調連携制御を有効にすること。

4.3.7. デバイス監視

熱源コントローラは、通信不能となったデバイスに対して無駄な定周期スキャンやイベント出力、SubscribeCOVの登録を行わないようデバイスの状態監視を行う。

デバイスの状態監視は、「System_Status の読み出しによる状態監視」を使用して監視する。

4.3.7.1. System_Status の読み出しによる状態監視

(1) 概要

熱源コントローラは、BACnet通信する必要のあるデバイスのシステムステータスを読み出してデバイスの通信状態を監視する。

(2) 監視タイミング

① 定周期スキャン(5/10/30/60秒周期)

定周期スキャンを使用して、デバイスオブジェクトのSystem_Status プロパティの値を取得して、システムステータスを更新する。

② 参入通知の検出

参入通知および離脱通知のCOVを受信したタイミングで、COVに含まれるSystem_Status の値をもって、システムステータスを更新する。

③ I-Amサービスの検出

I-Amを受信したタイミングで、System_Status プロパティ値はOPERATIONALに更新する。

定周期スキャンの情報の精度が高いため、定周期スキャンでシステムステータスを更新済みであれば上書きしない。
状態監視機能として、Who-Isの要求は行わない。

(3) 通信状態判断

① 通信不能の判断

- 1) システムステータスを読み出した結果、System_StatusがOPERATIONAL、OPERATIONAL_READ_ONLY、BACKUP_IN_PROGRESS以外のデバイスは通信不能と判断する。
- 2) システムステータスの読み出しに対して応答がないデバイスは通信不能と判断する。

② 通信復帰の判断

システムステータスを読み出した結果、System_StatusがOPERATIONAL、OPERATIONAL_READ_ONLY、BACKUP_IN_PROGRESSのデバイスは通信可能と判断する。

4.3.8. トレンドデータリクエスト

熱源コントローラは、定周期スキャンで取得したデータを、トレンドログとして蓄積する機能を有する。
下位接続デバイスに対してトレンドデータのリクエストする機能はサポートしない。

4.3.9. カレンダー設定

熱源コントローラは、下位接続デバイス側のカレンダーを使用しない。
このため下位接続デバイスに対してカレンダー設定は行わない。

4.3.10. スケジュール設定

熱源コントローラは、下位接続デバイス側のスケジュールを使用しない。
このため下位接続デバイスに対してスケジュール設定は行わない。

4.3.11. 火災制御

熱源コントローラは、下位接続デバイス側の火災制御は使用しない。

4.3.12. 停電・自家発・復電制御

熱源コントローラは、下位接続デバイス側の停電・自家発・復電制御は使用しない。

4.3.13. 発電負荷制御

熱源コントローラは、下位接続デバイス側の発電負荷制御は使用しない。

4.3.14. 電力デマンド

熱源コントローラにて電力デマンド制御は実施しない。

4.4. BACnet ルータ

4.4.1. 仕様

(1) 仕様

ルーティングテーブル数
最大19

* 熱源コントローラに直接接続したネットワークポートとして、3つエントリを使用するため、登録可能なネットワーク数は16となる

(2) 転送不可の経路

熱源コントローラはBACnet MS/TPとBACnet MS/TP間のメッセージ転送を拒絶する。
これは熱源コントローラ内のMSTPチャンネル1とMSTPチャンネル2の間でBACnet通信を行えない事を示す。
BACnet IPとBACnet MS/TP間のメッセージは転送については許容する。

(3) ブロードキャスト転送の禁止

ブロードキャストのネットワーク負荷を低減する目的で、ブロードキャストのみを対象にBACnetメッセージのルーティングを抑制することができる。
この機能はデフォルトでは無効になっており、弊社エンジニアリングツールを用いて設定変更できる。

この機能を有効にすると、Who-Is/I-Am/TimeSynchronization/UnconfirmedCOVNotificationなどのブロードキャストによるサービスが転送しなくなる。
ブロードキャストを考慮したシステム構築には十分に注意して行うこと。

4.4.2. サポートするサービス

サービス	発行 Initiate	実行 Execute	内容	備考
Who-Is-Router-To-Network	○	○	指定したネットワーク番号の経路を検索する。	
I-Am-Router-To-Network	○	○	転送可能なネットワーク番号のリストを通知する。	
Initialize-Routing-Table	-	○	BACnetルータのルーティングテーブルの初期化や、追加を行う。	
Initialize-Routing-Table-ACK	○	-	Initialize-Routing-Tableに対するレスポンスである。	
Router-Busy-To-Network	-	○	指定したネットワーク番号の通信を禁止する。	
Router-Available-To-Network	-	○	指定したネットワーク番号の通信を許可する。	
Reject-Message-To-Network	-	○	ルーティングテーブルの登録が拒絶されたことを通知する。	
Network-Number-Is	○	-	自ポートのネットワーク番号を通知する。	

* 表中の '○' は、そのサービスをサポートすることを示す。'-!'は、そのサービスをサポートしないことを示す。

4.5. BBMD

4.5.1. 仕様

(1) 仕様

ブロードキャスト転送テーブル数

最大9

外部デバイステーブル数

最大8

転送方法

two-hop distribution サポートする

one-hop distribution サポートしない

* 熱源コントローラをBBMDとして使用する場合、CPU処理負荷がかかるため、BBMD専用機として立ち上げることを推奨する。

(2) 有効化

BBMD機能はデフォルトでは無効化されている。弊社エンジニアリングツールの設定変更により、有効化することができる。

4.5.2. サポートするサービス

サービス	発行 Initiate	実行 Execute	内容	備考
Write-Broadcast-Distribution-Table	-	○	BBMD内のブロードキャスト転送テーブルの初期化や更新を行う。	
Read-Broadcast-Distribution-Table	-	○	BBMD内のブロードキャスト転送テーブルの内容を取得する。	
Read-Broadcast-Distribution-Table-Ack	○	-	BBMD内のブロードキャスト転送テーブルの内容を応答する。	
Forwarded-NPDU	○	○	BBMD間のブロードキャストフレームの転送に使用する。	
Register-Foreign-Device	-	○	BBMD内の外部デバイステーブルに外部デバイスを登録する。	
Read-Foreign-Device-Table	-	○	BBMD内の外部デバイステーブルの内容を取得する。	
Read-Foreign-Device-Table-Ack	○		BBMD内の外部デバイステーブルの内容を応答する。	
Delete-Foreign-Device-Table-Entry	-	○	BBMD内の外部デバイステーブルから外部デバイスを削除する。	
Distribute-Broadcast-To-Network	-	○	外部デバイスがBBMDに、ブロードキャスト転送テーブル内のデバイスに対してメッセージをブロードキャストさせるために使用する。	

* 表中の '○' は、そのサービスをサポートすることを示す。'-'は、そのサービスをサポートしないことを示す。

5. 改訂履歴

改番	日付	Ver.	内容
0	2019年2月	0.01	新規正式発行

BACnet®は、ASHRAEの商標です。

アズビル株式会社 ビルシステムカンパニー

2019年2月 初版
AI-7478 (W)